

SLOVENSKÁ TECHNICKÁ UNIVERZITA
Strojnícka fakulta
Námestie slobody 17, 812 35 Bratislava

INAUGURAČNÝ SPIS
vedný odbor 5.2.50 výrobná technika

doc. Ing. Anton PALKO, CSc.
H.M. transtech, s.r.o. Prešov

Prešov, 05.05.2014

*doc. Ing. Anton Palko, CSc.
H.M.transtech, s.r.o., Prešov*

Inauguračný spis

ŽIVOTOPIS

Ž I V O T O P I S

1. *Meno:* **Anton PALKO, doc. Ing., CSc.**
2. *Dátum a miesto narodenia:* 1951, Medzianky, okr. Vranov nad Topľou
3. *Národnosť:* slovenská
4. *Stav:* ženatý
5. *Vzdelanie a kvalifikačné stupne:*
- 1957 – 1965 Základná škola Hanušovce nad Topľou
 - 1966 – 1970 Stredná priemyselná škola strojnícka Prešov (*maturita*)
 - 1970 – 1975 Vysoká škola technická v Košiciach, Strojnícka fakulta
 - 1975 Ukončenie štúdia na SjF VŠT v Košiciach v odbore 23-35-8 Dopravné stroje a manipulačné zariadenia (*strojný inžinier - Ing.*)
 - 1982 FMHSE Praha, atestačná komisia FMTIR, Zákon č. 40/1977 Z.z. (*vedecko-technický kvalifikačný stupeň III.*)
 - 1985 FMHSE Praha, atestačná komisia FMTIR, Zákon č. 40/1977 Z.z. (*vedecko-technický kvalifikačný stupeň II.*)
 - 1988 Ukončenie vedeckej prípravy úspešnou obhajobou kandidátskej dizertačnej práce v odbore 23-07-9 Strojárska technológia na SjF VŠT v Košiciach (*kandidát technických vied – CSc.*)
 - 1989 FMHSE Praha, atestačná komisia FMTIR, Zákon č. 40/1977 Z.z. (*vedecko-technický kvalifikačný stupeň I.*) (viď príloha)
 - 1993 Habilitácia v odbore Automatizované systémy riadenia výrobných procesov v strojárstve na SjF TU v Košiciach (*docent- doc.*)

6. Priebeh zamestnaní:

<i>Obdobie</i>	<i>Inštitúcia</i>	<i>Funkcia</i>
1975/1993	Výskumný ústav kovopriemyslu (VUKOV) Prešov	<ul style="list-style-type: none"> - vývojový konštruktér - vedúci oddelenia konštrukcie robotov - vedúci odboru konštrukcie priemyselných robotov a manipulátorov - vedúci technického rozvoja
1993/1994	ARAGE Prešov s.r.o.	<ul style="list-style-type: none"> - vedúci technického útvaru
1994-doposiaľ	P.A. Transtech / H.M. Transtech s.r.o. Prešov	<ul style="list-style-type: none"> - konateľ a výkonný riaditeľ

6.1. Pedagogická prax:

<i>Obdobie</i>	<i>Inštitúcia</i>	<i>Funkcia</i>
1983-1987	Inštitút automatizačnej techniky VUKOV Prešov	<ul style="list-style-type: none"> - lektor
1989/1990-1991/1992	SjF VŠT Košice (dohoda o vykonaní práce)	<ul style="list-style-type: none"> - odborný asistent
1992/1993-1998/1999	SjF TU Košice (úväzok 0,2-0,5)	<ul style="list-style-type: none"> - odborný asistent - docent - zástupca vedúceho katedry pre výskum

2000/2001- 2005/2006	FVT TU Košice so sídlom v Prešove (úväzok 0,25-1)	- docent
2007 - 2010	FVT TU Košice so sídlom v Prešove (dohoda o vykonaní práce)	- docent
2011 - 2012	FVT TU Košice so sídlom v Prešove (úväzok 0,33)	- docent

7. *Jazykové znalosti:*

Anglický jazyk - aktívne slovom a písmom

Ruský jazyk- aktívne slovom a písmom

8. *Kurzy a študijné pobyty – ďalšie vzdelávanie:*

1985 - 1989 - Intenzívny jazykový kurz anglického jazyka (cyklus A,B,C), ČSVTS
Bratislava, Jazyková škola v Stupave

1989 - Kurzy techniky pre tvorivých pracovníkov IAT – Inštitút automatizačnej
techniky VUKOV, Prešov

1990 - Kurzy využívania výpočtovej techniky pre vedúcich a odborových
pracovníkov, IAT- Inštitút automatizačnej techniky VUKOV, Prešov

1991-1992 - „Management in a Market Economy“, (viď príloha)
organizátor: Agentúra priemyslu a obchodu, Dánske kráľovstvo
miesto pobytu: Kodaň

1996 - „Management of Metal Fabricating Company“, (viď príloha)
organizátor: Agentúra pre medzinárodný rozvoj pri vláde USA
miesto pobytu: Washington, USA

9. *Členstvo v odborných profesionálnych a podnikateľských organizáciách, inštitucionálnych komisiách a výboroch:*

- **člen** zboru expertov Ministerstva hospodárstva SR pre posudzovanie vedeckotechnických
projektov (1991)

- **člen** kolégia ministra Ministerstva školstva, vedy, výskumu a športu SR – 1992, (viď
príloha)

- **člen** grantovej agentúry pre strojárstvo pri Ministerstve školstva, vedy, výskumu a športu SR
– 1992-1993, (viď príloha)

- **člen** dozornej rady VUKOV - Výskumný ústav kovopriemyslu, š.a.s. Prešov – 1992-1993

- **člen** Slovenskej strojárskej spoločnosti, predseda odbornej skupiny Automatizácia - 1993 –
1996

- **člen** „SME“ – Asociácie výrobných inžinierov, USA 1996, (viď príloha)

- **člen** vedeckého a organizačného výboru medzinárodnej konferencii ROBTEP /
Automatizácia a robotizácia v teórii a praxi, SjF TU Košice

- **člen** redakčnej rady vedeckého časopisu *Výrobné inžinierstvo - Manufacturing Engineering*
[ISSN 1339-2972], FVT TU Košice so sídlom v Prešove (2002)

- **člen** SOPK Bratislava, pobočka Prešov- od r. 2005

- **člen** TUKE- Alumni Klubu- klub úspešných absolventov a podnikateľov pri TU Košice, od
2006

- **člen** FOK - Fakultnej odborovej komisie pre doktorandské štúdium vo vednom odbore
Výrobná technika pri Sjf TU Košice (2006- 2008)

- **členstvo** v komisiách pre štátne záverečné skúšky na Sjf TU Košice a FVT TU Košice so
sídlom v Prešove

- **člen** pracovnej skupiny č.11 metalurgické a montážne vedy, pri Akreditačnej komisii Ministerstva školstva, vedy, výskumu a športu Slovenskej republiky (od roku 2012)

10. Ocenenia:

- udelenie **zlatej medaily** za Robotizovaný technologický komplex montáže s robotom APR 2,5, Medzinárodná výstava Robot 88, Brno 1988
- udelenie **zlatej medaily** za Pružný modulový robotizovaný montážny systém RMS1 s robotom APR 2,5, medzinárodná výstava MONTEX 88, Brno 1988
- udelenie **ocenenia** Opálové zrnko 2011, primátor mesta Prešov, pre najúspešnejší podnikateľský subjekt za rok 2011 v okrese Prešov, Prešov 2011

11. Iné znalosti:

- práca s PC (Word, Excel, Office,..)
- práca s CAD systémom (AUTOCAD, Solid Edge,..)

V Prešove 05.05.2014

doc. Ing. Anton Palko, CSc.
H.M.transtech, s.r.o., Prešov

Inauguračný spis

PRÍLOHY K ŽIVOTOPISU

A: PEDAGOGICKÁ ČINNOSŤ

A. PEDAGOGICKÁ ČINNOSŤ		
Parameter	Požiadavka	Skutočnosť
A.1. Pedagogická činnosť na VŠ spolu (roky)	6	18
A.2. Pedagogická činnosť od dizertácie (roky)		
A.3. Pedagogická činnosť od habilitácie (roky)	5	17
A.4. Počet absolventov 1. a 2. stupňa štúdia	25	25
A.5. Počet absolventov 3. stupňa štúdia (doktorandske štúdium)	1	3
a) menovanie školiteľom (odbory)		4
b) ukončení doktorandi		1+2
c) ukončená dizertačná skúška		5
A.6. Členstvo v komisiách štátnych a dizertačných skúšok, oponentských radách		
a) členstvo v komisiách štátnych skúšok		15
b) členstvo v skúšobnej komisii k dizertačnej skúške		9
c) členstvo v komisii pre obhajoby habilitačných a dizertačných prác		4
d) člen oponentskej rady		3

A. PEDAGOGICKÁ AKTIVITA

A.1. Pedagogická činnosť VŠ celkom (limit 6 rokov - skutočnosť 18 rokov)

Pracovisko : Katedra priemyselnej robotiky, SjF VŠT / TU Košice, pracovisko Prešov (skutočnosť 6 rokov)

- Do školského roku 1991/1992 formou dohody o vykonaní práce, od školského roku 1992/1993 zamestnanecký vzťah úväzok (0,2-0,5).
- Školský rok 1989/90 - *výučba predmetov* - Základy stavby PRaM- cvičenia (ZS); Záverečný projekt - cvičenia (LS)
- Školský rok 1990/91 - *výučba predmetov* - Základy stavby PRaM- cvičenia (ZS)
- Školský rok 1991/92 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov- prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu- prednášky (LS); - Prvky pre stavbu automatizačných zariadení- prednášky (LS)
- Školský rok 1992/93 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu- prednášky (ZS); Automatizované dopravné systémy- prednášky (LS)
- Školský rok 1993/94 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu- prednášky (ZS); Automatizované dopravné systémy- prednášky (LS)
- Školský rok 1994/95 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu- prednášky (LS)
- Školský rok 1995/96 - Konštrukcia robotov a manipulátorov- prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu- prednášky (LS)
- Školský rok 1996/-97- *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu - prednášky (LS); Metodika konštruovania – prednášky (LS)
- Školský rok 1997/98 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS)
- Školský rok 1998/99 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS)

Pracovisko : Katedra výrobných technológií, FVT TU Košice so sídlom v Prešove (skutočnosť 12 rokov)

- zamestnanecký vzťah úväzok (0,25-1)
- Školský rok 2000/01 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS)
- Školský rok 2001/02 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)
- Školský rok 2002/03 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS)
- Školský rok 2003/04 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)
- Školský rok 2004/05 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)
- Školský rok 2005/06 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)

- Školský rok 2008/09 - *výučba predmetov* - Automatizácia servisných činností (LS)
- Školský rok 2009/10 - *výučba predmetov* - Moduly pre automatizáciu (ZS)
- Školský rok 2011/12 - *výučba predmetov* - Moduly pre automatizáciu (ZS)

A.3. Pedagogická činnosť od doby habilitácie (limit 5 rokov - celkom 17rokov)

Pracovisko: Katedra priemyselnej robotiky, SF VŠT Košice, pracovisko Prešov (skutočnosť 5 rokov)

- zamestnanecký vzťah úväzok (0,3-0,5)
- Školský rok 1995/96 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu- prednášky (LS)
- Školský rok 1996/97 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS); Konštrukcia zariadení pre automatizáciu- prednášky (LS); Metodika konštruovania – prednášky (LS)
- Školský rok 1997/98 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS)
- Školský rok 1998/99 - *výučba predmetov* - Konštrukcia robotov a manipulátorov - prednášky (ZS, LS)

Pracovisko : Katedra výrobných technológií, FVT TU Košice so sídlom v Prešove (skutočnosť 12 rokov)

- zamestnanecký vzťah úväzok (0,3-1)
- Školský rok 2000/01 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS)
- Školský rok 2001/02 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)
- Školský rok 2002/03 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS)
- Školský rok 2003/04 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)
- Školský rok 2004/05 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)
- Školský rok 2005/06 - *výučba predmetov* – Robotika – prednášky (ZS); Automatizácia servisných činností – prednášky (LS); Tekutinové mechanizmy v automatizácii – prednášky (ZS)
- Školský rok 2007/09 - *výučba predmetov* - Automatizácia servisných činností (LS)
- Školský rok 2009/10 - *výučba predmetov* - Moduly pre automatizáciu (ZS)
- Školský rok 2011/12 - *výučba predmetov* - Moduly pre automatizáciu (ZS)

A.2.1Príprava študijných odborov a predmetov

01. SMRČEK,J.–**PALKO,A.**–MARCINČIN,N.J.–KURUC, E.: Konceptia a zavedenie nového študijného zamerania „Počítačové konštruovanie automatizovaných zariadení“ v rámci študijného odboru 23-19-8. Realizácia v školskom roku 1995/96, KPR Sjf TU Košice.
02. MARCIN,I.–**PALKO,A.**: Konštrukcia robotov a manipulátorov. Študijný odbor 23-19-8. KPR SF TU Košice, školské roky 1988/89
03. **PALKO,A.**: Konštrukcia zariadení pre automatizáciu. Študijný odbor 23-19-8. KPR Sjf TU Košice, školský rok 1991/92.
04. MARCINČIN,N.J.–**PALKO,A.**: Prvky pre stavbu automatických zariadení. Študijný odbor 23-19-8, KPR Sjf TU Košice, školský rok 1991/92.

05. **PALKO,A.:** Automatizované dopravné systémy. Študijný odbor 23-19-8, KPR Sjf TU Košice, školský rok 1993/94
06. **MARCINČIN,N.J.–PALKO,A.:** Metodika konštruovania. KPR Sjf TU Košice, školský rok 1991/92.
07. **PALKO,A.–MARCINČIN,N.J.:** Tekutinové mechanizmy v automatizácii. KVT, FVT Košice so sídlom v Prešove. Školský rok 2000/2001.
08. **PALKO,A.:** Robotika. KVT, FVT TU Košice so sídlom v Prešove. Školský rok 1999/2000.
09. **PALKO,A.:** Automatizácia servisných činností. KVT, FVT TU Košice so sídlom v Prešove. Školský rok 2002/2003.

A.4. Vedenie diplomantov na Sjf TU Košice a FVT TU Košice so sídlom v Prešove (limit 25 absolventov - skutočnosť 23)

01. **MAREK,J.:** Stanovenie kritických podmienok zaťaženia pre rotačné pohyby priemyselných robotov. Dipl. práca, KPRaAT Sjf VŠT Košice, Košice 1981
02. **SIČÁK,P.:** Návrh automatizovaného pneumatického stola. Dipl. práca, KAaR Sjf VŠT Košice, Košice 1982
03. **BIČEJ,J.:** Návrh konštrukčného riešenia automatického zariadenia na orientáciu prírubových súčiastok. Dipl. práca, KAaR Sjf VŠT Košice, Košice 1983
04. **LEŠKO,J.:** Konštrukčný návrh meracieho zariadenia pre meranie charakteristík pružných hriadeľových spojok. Dipl. práca, KPRaAT Sjf VŠT Košice, Košice 1988
05. **ĎURÁŠ,V.:** Autonómny rotačný modul pre pohon PRaM. Dipl. práca, KPR/DP-06/90, Sjf TU Košice, Košice 1990
06. **PODHORIN,J.:** Merací stend na pohyblivosť dolnej končatiny. Dipl. práca, KMaR Sjf TU Košice, Košice 1991
07. **GECÍK,M.:** Lineárno - rotačný modul. Dipl. práca, KPR/DP- 02/91, Sjf TU Košice, Košice 1991
08. **KRAKOVSKÝ,M.:** Lineárny modul s možnosťou automatickej výmeny. Dipl. práca, KPR/DP- 32/91, Sjf TU Košice, Košice 1991
09. **LUDANYI,R.:** Návrh robotického zariadenia pre manipuláciu so skúmavkami v laboratóriu. Dipl. práce, KPR/DP-59/92, Sjf TU Košice, košice 1992
10. **ČAPLOVIČ,Z.:** Konštrukčný návrh 3-osového polohovacieho zariadenia pre automatizovanú montáž. Dipl. práca, DP-KPR/1993/067, Sjf TU Košice, Košice 1993
11. **ČARAJ,L.:** Konštrukčný návrh uchopovacej hlavice pre APR 2,5-01. Dipl. práca, KPR/DP- /94, Sjf TU Košice, Košice 1994
12. **MASRNA,V.:** Návrh manipulátora pre obsluhu modernizovaných sústružníckych automatov. Dipl. práca, KPR/DP-116/95, Sjf TU Košice, Košice 1995
13. **PALUCH,B.:** Automatizované projektovanie modulárnych priemyselných robotov. Dipl. práca, KPR/DP-126/95, Sjf TU Košice, Košice 1995
14. **MARCIN,G.:** Konštrukčný návrh manipulátora pre prácu v rádioaktívnom prostredí. Dipl. práca, KPR Sjf TU Košice, Košice 1996
15. **MATTA,P.:** Konštrukčný návrh kráčajúceho podvozku pre inšpekčný mobilný robot. Dipl. práca, KR/DP-173/99, Sjf TU Košice, Košice 1999
16. **KIČURA,E.:** Konštrukčný návrh viacprstovej uchopovacej hlavice na báze elektrického pohonu. Dipl. práca, KR/DP-174/99, Sjf TU Košice, Košice 1999
17. **ŠOLTÝS,P.:** Návrh priemyselného robota pre automatizované pracovisko strihania plechov. Dipl. práca, KR/DP-178/99, Sjf TU Košice, Košice 1999
18. **KOZÁR,R.:** Lineárno – rotačný modul PR na báze netradičného pohonu. Dipl. práce, KR/DP-182/00, Sjf TU Košice, Košice 2000
19. **ČERNÁK,R.:** Skúšanie rehabilitačných prístrojov. Dipl. práca, KVT FVT TU Košice, Prešov 2001

20. MAŠLÁR,Š.: Výstupná hlavica pre manipulátor MH 90. Dipl. práca, KVT Sjf TU Košice, Košice 2002
21. HALEČKA,V.: Vplyv mikroštruktúry materiálu na priebeh prechodových kriviek vrubovej húževnatosti. Dipl. práca, KVT FVT TU Košice, Prešov
22. SLIVKA,I.: Overenie experimentálnych postupov pre zisťovanie kontrolovaných vlastností vybraných ocelí. Dipl. práca, KVT FVT TU Košice, Prešov
23. KOŠČOK,M.: Návrh dispozície automatizovaného tvárniaceho pracoviska pre vybrané súčiastky. Dipl. práca, KVT FVT TU Košice, Prešov 2005.
24. JAVOLKO,R.: Technologická optimalizácia podvozkových rámov AGU pre úžitkové automobily značky AUDI – C4 – C6. Dipl. práca, KVT FVT TU Košice, Prešov 2005
25. IVANECKÝ,J.: Návrh zariadenia na zakružovanie plechov na báze poddajného valca. Dipl. práca, KVT FVT TU Košice, Prešov

A.5. Vedenie doktorandov na Sjf TU Košice a FVT TU Košice so sídlom v Prešove (limit 1 ukončený doktorand - skutočnosť 3)

a) Menovanie školiteľom

- Sjf TU Košice : vedný odbor 38-01-9 automatizácia a riadenie. Schválené VR Sjf TU Košice 1995
- FVT TU Košice so sídlom v Prešove : vedný odbor 23-7-9 strojárske technológie a materiály. Schválené VR FVT TU Košice, 13.12.2003
- FVT TU Košice so sídlom v Prešove : vedný odbor výrobné technológie. Schválené VR FVT TU Košice, 16.5.2005
- FVT TU Košice so sídlom v Prešove : vedný odbor 5.2.50 výrobná technika. Schválené VR FVT TU Košice, 02.03.2010

b) Ukončení doktorandi (limit 1 ukončený doktorand - skutočnosť 3)

01. MATISKOVÁ Darina, Ing. – školiteľ, externá forma vedný odbor 23-07-9 strojárske technológie a materiály, FVT TU Košice so sídlom v Prešove, štúdium 2001/2008. Obhajoba doktorandskej dizertačnej práce 7.5.2009, udelený titul **PhD**.
02. ŽIDEK Kamil, Ing. – Štúdia servisných robotov, subsystem mobility na báze kráčajúcich mechanizmov - školiteľ/konzultant, externá forma, vedný odbor 38-01-9 automatizácia a riadenie, Sjf TU Košice, štúdium 2000/2005, dizertačná skúška 17.12.2002. Obhajoba doktorandskej dizertačnej práce 25.05.2005, udelený titul **PhD**.
03. NEMEC Martin, Ing. – Návrh bipedálneho kráčajúceho podvozku servisného robota - školiteľ/konzultant, interná forma, vedný odbor 23-03-9 výrobné stroje a zariadenia automatizácia riadenie, Sjf TU Košice, štúdium 2002/2005, dizertačná skúška 27.12.2004. Obhajoba doktorandskej dizertačnej práce 31.05.2006, udelený titul **PhD**.

c) Doktorandské štúdium ukončené na úrovni dizertačnej skúšky bez udelenia titulu PhD.

01. NEČEJ Peter, Ing. – školiteľ, externá forma, vedný odbor 38-01-9 automatizácia a riadenie, Sjf TU Košice, štúdium 1995/1998, 2000, štúdium ukončené
02. JURČIŠIN Juraj, Ing. – školiteľ, externá forma, vedný odbor 38-01-9 automatizácia a riadenie, Sjf TU Košice, štúdium 1996/1999, 2001, štúdium ukončené
03. PETRUŠKA Pavol, Ing. – školiteľ, externá forma, vedný odbor 38-01-9 automatizácia a riadenie, Sjf TU Košice, štúdium 1996/1999, 2001, štúdium ukončené
04. PEKÁR Drahomír, Ing. – školiteľ, externá forma, vedný odbor 38-01-9 automatizácia a riadenie, Sjf TU Košice, štúdium 1997/2002, dizertačná skúška 29.06.2001, štúdium ukončené
05. BARTOŠ Ludovít, Ing. – školiteľ, externá forma, vedný odbor 5.2.50 výrobná technika, štúdium ukončené.

A.6 Členstvo v komisiách štátnych a dizertačných skúšok, oponentských radách

a) členstvo v komisiách štátnych skúšok

- 01. Člen** komisie štátnych skúšok v študijnom odbore 23-19-8 Výrobné systémy s PRaM pre zameranie Konštrukcia PRaM a Projektovanie robotizovaných pracovísk (1990/1991, 1992/1993, 1993/1994, 1994/1995, 1995/1996), SjF TU Košice
- 02. Člen** komisie štátnych skúšok v študijnom v odbore 23-19-8 Výrobné systémy s PRaM, zameranie Počítačové konštruovanie automatizovaných zariadení (1996/1997, 1997/1998, 1998/1999, 2001/2002, 2002/2003, 2006//2007, 2007/2008), SjF TU Košice
- 03. Člen** komisie štátnych skúšok v študijnom v odbore 5.5.52 Priemyselné inžinierstvo – inžinierske štúdium (2008/2009, 2009/2010, 2010/2011), SjF TU Košice

b) členstvo v skúšobnej komisii k dizertačnej skúške

- 01. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Jozef Nižník, Sjf TU Košice 1996
- 02. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Jozef Jurko, Sjf TU Košice 1996
- 03. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Daniela Bírová, Sjf TU Košice 1996
- 04. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Peter Baron, Sjf TU Košice 1996
- 05. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Albert Mareš, Sjf TU Košice 1996
- 06. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Zoltán Lukáč, Sjf TU Košice 1996.
- 07. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Jaromír Murčínko, Sjf TU Košice 1996
- 08. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Eva Štecová, Sjf TU Košice 2001
- 09. Člen** komisie dizertačnej skúšky - Ing. Drahomír Pekár, Sjf TU Košice 2006

c) členstvo v komisii pre obhajoby habilitačných a dizertačných prác

- 01. Člen** komisie pre obhajobu v odbore 23-07-9 - Strojárske technológie a materiály – FVT TU Košice so sídlom v Prešove
- 02. Člen** komisie pre obhajobu v odbor 5.2.52- Priemyselné inžinierstvo – Sjf TU Košice
- 03. Člen** komisie pre obhajobu v odbor – Výrobné technológie- FVT TU Košice so sídlom v Prešove
- 04. Člen** komisie pre obhajobu v odbor 5.2.50 Výrobná technika- FVT TU Košice so sídlom v Prešove

d) člen oponentskej rady

- 01.** HAJDUK, M. a kol.: Zákonitosti integrácie Web-CIM a implementáciou metód počítačovej inteligenci. KEGA č.3/3130/05. Záverečná oponentúra. KVTaR Sjf TU Košice 2007
- 02.** DEMEČ, P. a kol.: Príprava a realizácia multimediálnych výučbových a študijných materiálov pre odbor Výrobná technika s využitím technológií a prostriedkov virtuálnej reality. KEGA č. 3/3064/05. Záverečná oponentúra. KVTaR Sjf TU Košice. 2008
- 03.** SMRČEK, J. a kol.: Robotika. Servisné roboty. Navrhovanie, konštrukcia, riešenie. Projekt KEGA č. 3/3157/05. Záverečná oponentúra KVTaR Sjf TU Košice 2008

B: PUBLIKAČNÁ ČINNOSŤ

B. PUBLIKAČNÁ AKTIVITA		
Parameter	Požiadavka	Skutočnosť
B.1. Vedecké monografie (AAB)	1	2
B.2. Ostatné knižné publikácie, z toho	3*	5
B.2.1 Vysokoškolská učebnica (ACB)	1	2
B.2.2 Skriptá, alebo učebné texty (BCI)	2	3
B.3. Publikácie v karentovaných vedeckých časopisoch, autorské osvedčenia, patenty a objavy	3	14
B.3.1 Publikácie v zahraničných karentovaných vedeckých časopisoch (ADC)		3
B.3.2 Autorské osvedčenia, patenty a objavy		11
B.4. Publikácie v ostatných vedeckých časopisoch	10+5**	11+14**
B.4.1. Vedecké práce v domácich nekarentovaných (ADF) časopisoch		11
B.4.2. Vedecké práce v zahraničných nekarentovaných (ADE) časopisoch		14**
B.5. Ostatné recenzované publikácie	15+4**	57+16**
B.5.1 Ostatné recenzované domáce publikácie - Publikované príspevky (AFD) na domácich vedeckých konferenciách		31
B.5.2 Ostatné recenzované domáce publikácie - Vedecké práce (AED) v domácich recenzovaných vedeckých zborníkoch, monografiách		1
B.5.3 Ostatné recenzované zahraničné publikácie - Vedecké práce (AEC) v zahraničných recenzovaných vedeckých zborníkoch, monografiách		3**
B.5.4 Ostatné recenzované zahraničné publikácie - Publikované príspevky (AFC) na zahraničných vedeckých konferenciách		13**
B.5.5 Ostatné publikácie		
B.5.5.1 Odborné práce (BDF) v domácich nekarentovaných časopisoch		25
B.5.5.2 Abstrakty odborných (BFB) prác v domácich zborníkoch		23
B.5.5.2 Abstrakty odborných (BFB) prác v domácich zborníkoch		2
B.6. Citácie WOS, pozvané prednášky na medzinárodné Konferencie	3	4+3
B.6.1 Citácie WOS		4
B.6.2 Pozvané prednášky na medzinárodné konferencie		3
B.7. Citácie prác v ostatných publikovaných dokumentoch	12+7**	35+19**
B. 7.1 Citácie prác v ostatných domácich publikovaných dokumentoch		35
B.7.2 Citácie prác v ostatných zahraničných publikovaných dokumentoch		19**

*z toho 1 vysokoškolská učebnica a dve skriptá, alebo učebné texty

**domáce + zahraničné

B. PUBLIKAČNÁ AKTIVITA

B.1 Vedecké monografie (AAB) a ich časti vydané v domácich vydavateľstvách (limit 1 - skutočnosť 2)

- 01. PALKO,A.–SMRČEK,J.:** Robotika. Koncové efekторы pre priemyselné a servisné roboty. Navrhovanie – konštrukcia – riešenie. Edícia ved. a odb. literatúry SjF TU Košice, Tlač Kušnír Prešov, Košice 2004, (274 str., 289 obr., 30 tab.), ISBN 80-8073-218-3, EAN 9788080732189; (50%) AAB 57690
- 02. PALKO,A.–SMRČEK,J.–SKAŘUPA,J.–TULEJA,P.:** Robotika – prostriedky pre automatizáciu výrobných procesov. Edícia študijnej literatúry SjF TU Košice, Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov, Košice 2010, (386 str., 341 obr., 54 tab.), ISBN 978-80-7165-807-8, EAN 9788071658078; (25%) AAB 100396

B.2 Ostatné knižné publikácie (limit 3 - skutočnosť 5)

B.2.1. Vysokoškolské učebnice (ACB) vydané v domácich vydavateľstvách (limit 1 - skutočnosť 2)

- 01. PALKO,A.:** Servisné roboty a ich aplikácie. Edícia ved. a odb. literatúry FVT TU Košice. Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov 2011, (173 str., x obr., x tab.), ISBN 978-80-7165-859-7, EAN 978807165 8597; (100%) ACB 117315
- 02. PALKO,A. :** Dopravníky a dopravné systémy. Edícia ved. a odb. literatúry FVT TU Košice. Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov 2012, (175 str., x obr., x tab.), ISBN 978-80-7165-871-9, EAN 9788 071 658 719; (100%) ACB 124862

B.2.2. Skriptá (BCI), učebné texty (limit 2 - skutočnosť 3)

- 01. PALKO,A.–LABAJ,J.:** Adaptívny priemyselný robot APR 20. Učebný texty. VUKOV – Inštitút automatizačnej techniky, Prešov 1987, reg. č. ČSVTS/2/87, 103 s.; (50%) BCI 99395
- 02. SMRČEK,J.–PALKO,A.–TULEJA,P.:** Robotika. Uchopovacie efekторы. Skriptá. Edícia študijnej literatúry SjF Košice, Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov, Košice 2007. ISBN 978-80-8073-961-4, EAN 9788080739614 (248 str., 281 obr., 43 tab.), 1. vydanie; (34%) BCI 74527
- 03. SMRČEK,J.–PALKO,A.–TOLNAY,M.–SVETLÍK,J.:** Robotika – Technické prostriedky pre automatizované pracoviská. Medzioperačná doprava. Skriptá. Edícia študijnej literatúry SjF TU Košice, Košice 2009. ISBN 978-80-533-0228-7, EAN 9788053302287 (248 str., 254 obr., 28 tab.), 1. vydanie; (25%) BCI 87708

B.3 Publikácie v karentovaných vedeckých časopisoch, autorské osvedčenia, patenty a objavy (limit 3 - skutočnosť 12)

B.3.1 Vedecké práce v zahraničných karentovaných (ADC) časopisoch (skutočnosť 3)

- 01. PALKO,A.–SMRČEK,J.:** The use of pneumatic artificial muscles in robot construction. International Journal Industrial Robots, volume 38 No 1/2011 Emerald Group Publishing Limited (UK) ISSN 0143-991X str. 11-19 (**Registrované Web of Knowledge**) ADC 108296
- 02. BARTL,P.–PALKO,A.–MAZAG,P.:** Means and architecture of assembly automation in series production. In: Proceedings 15th Int. Symp. ISIR on Industrial Robots. IFR, Tokyo (Japan), 1985, s. 803-806; (33%) - (**Registrované v Scopus**) AFC 87087

- 03. BARTL,P.–PALKO,A.–MAZAG,P.:** Modular approach to robotic assembly. In: Proceedings 7th Int. Conf. of Assembly Automation. IFS Bedford (UK), Zurich (Swiss), 1986, s. 453-460; ISBN 038716329; (33%) - **(Registrované v Scopus)** AFC 87092

B.3.2. Autorské osvedčenia, patenty a objavy (skutočnosť 11)

- 01. MARCIN,I.–PALKO,A.–KOL.:** Bodovo a dráhovo riadený priemyselný robot. Patent 210337. Udelené 1983. Využitie: Robot PR 32-E. Realizátor: ZTS Detva, ZEZ Hořice (ČR) AC 84157
- 02. IŠTVÁN,M.–PALKO,A.–LABAJ, J.–KOL.:** Mechanizmus pre vymedzovanie bočnej vôle v ozubených prevodoch. Patent č. 242239. Udelené 1987. Využitie: Adaptívny priemyselný robot APR 20. Realizátor: VUKOV Prešov AC 84161
- 03. IŠTVÁN,M.–PALKO,A.–KOL.:** Mechanizmus plynulého nastavenia osovej vzdialenosti prevodu. Patent č. 231792. Udelené 1987. Využitie: Adaptívny priemyselný robot APR 20. Realizátor: VUKOV Prešov AC 84159
- 04. LABAJ,J.–PALKO,A.–KOL.:** Lineárne valivé vedenie pre vymedzovanie vôle. Patent č. 246426. Udelené 1988. Využitie: Adaptívny priemyselný robot APR 20. Realizátor: VUKOV Prešov AC 84255
- 05. PALKO,A.–POPČÁK,M.:** Modulová priamočiara posuvova jednotka priemyselného robota. Patent č. 256571. Udelené 1989. Využitie: Adaptívny priemyselný robot APR 2,5. Realizátor: VUKOV Prešov AC 84160
- 06. MERČIAK,J.–PALKO,A.–OLEJÁR,M.:** Dvojpólový rotačný modul s tlmením. Patent č. 249489. Udelené 1989. Využitie: Priemyselný robot PR 16-P. Adaptívny priemyselný robot APR 2,5. Automatický manipulátor AM-5. Realizátor: ZPA Prešov, ENIKMAŠ Voronež (Rusko) AC 84158
- 07. LABAJ,J.–PALKO,A.:** Kľbová jednotka s troma stupňami voľnosti pohybu. Patent č. 240505. Udelené 1992. Využitie: robot APR 20. Realizátor: VUKOV Prešov AC 84263
- 08. IŠTVÁN,M.–PALKO,A.–KOL.:** Modulárna jednotka s trojstupňovým kĺbom. Patent č. 272604. Udelené 1992. Využitie: Priemyselný robot PR 30 Realizátor: VUKOV Prešov AC 84174
- 09. PALKO,A.–KOL.:** Článková kľbová jednotka s troma stupňami voľnosti. Patent č. 273075. Udelené 1992. Využitie: Priemyselný robot PR 30. Realizátor: VUKOV Prešov AC 84191
- 10. MARCINČIN,N.J.–PALKO,A.:** Podtlakový umelý sval. Patent č. 278058. Udelené 1995. Realizátor prototypu: SjF TU Košice AC BPČ/7119
- 11. MARCINČIN,N.J.–PALKO,A.:** Umelý sval s riadeným tvarom deformácie. Patent č. 278059. Udelené 1995. Realizátor prototypu: SjF TU Košice AC BPČ/7118

B.4 Publikácie v ostatných vedeckých časopisoch (limit 10 + 5 - skutočnosť 11 + 14**)**

B.4.1 Vedecké práce v domácich nekarentovaných (ADF) časopisoch (limit 10 - skutočnosť 11)

- 01. SMRČEK,J.–PALKO,A.–NEMEC,M.:** Niektoré problémy navrhovania kolesového podvozku mobilného robota. In: Acta Mechanica Slovaca 3/2003, Košice 2003, s.129-136, ISSN 1335-2334; (33%) ADF 66707
- 02. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Manipulačné prostriedky pri automatizácii v textilnom priemysle. Manufacturing Engineering/Výrobné inžinierstvo, roč. IV., č. 2/2005, FVT TU Prešov, Prešov 2005, s.43-45. ISSN 1335-7972-01; (34%) ADF 44019
- 03. PALKO,A.:** Netradičné uchopovacie hlavice s jednostranným uchopovaním. Acta Mechanica Slovaca roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice 2006, s. 375-382; [ISSN 1335-2393]; (100%) ADF 83558

- 04. SMRČEK,J.-PALKO,A.:** Metamorfické roboty – teoretický a konštrukčný prístup k riešeniu. Acta Mechanica Slovaca, roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice, s. 451-458; [ISSN 1335-2393]; (50%) *ADF 57683*
- 05. SMRČEK,J.-PALKO,A.-BOROVSKÝ,Z.-STANČÍK,T.:** Metamorfné roboty, metódy konštruovania a modelovania. In: AT&P Journal Plus 1, Bratislava 2007, s. 193- 198. ISSN 1336-5010; (25%) *ADF 81300*
- 06. PALKO,A.:** Niektoré aspekty stavby rekonfigurovateľných priemyselných robotov. Acta Mechanica Slovaca, r.12, č. 2-A, 2008. Sjf TU Košice, 2008, s.463-470. ISSN 1335-2393; (100%) *ADF 84898*
- 07. SMRČEK,J.-PALKO,A.:** Servisné roboty – prostriedok pre zníženie rizík vzniku a likvidácie havárijných situácií. Acta Mechanica Slovaca. r. 13, č. 2-A, 2009, s. 203-212. ISSN 1335-2393; (50%) *ADF 87117*
- 08. PALKO,A.:** New directions in development of manufacturing and robot technology. Výrobné inžinierstvo, č. 08/2010, FVT Prešov 2010, ISSN 1335 – 7972; (100%) *ADF 101652*
- 09. PALKO,A.:** Application of technological heads for mechanical machining in manufacturing engineering. Výrobné inžinierstvo roč. 11, č. 1 (2012), FVT TU Košice so sídlom v Prešov, ISSN 1338-6549; (100%) *ADF 119847*
- 10. PALKO,A.:** Príspevok k navrhovaniu servisných robotov pre lesníctvo. In: Acta Facultatis Technicae, FEVT TU Zvolen, roč. XVII, č. 2/2012, s. 93-99. ISSN 1336-4472; (100%)
- 11. PALKO,A.:** Niektoré prístupy k projektovaniu modulárnych robotov In: Acta Facultatis Technicae, FEVT TU Zvolen, roč. XVII, č. 1/2012, s. 143-150. ISSN 1336-4472; (100%)

B.4.2 ADE Vedecké práce v zahraničných nekarentovaných (ADE) časopisoch (limit 5** - skutočnosť 14**)

- 01. HAVRILA,M.-PALKO,A.-DIRGA,M.:** Zastosowanie zrobotyzowanego systemu APR 2,5 do montazu czesci obrobionych mechanicznie. Technologija i automatizacja montaze, No 1/93, TEKOMA Warszawa, Warszawa (Polska) 1993, s. 24-27; (33%) *ADE 83582*
- 02. MARCINČIN,N.J.-PALKO,A.:** Negative pressure muscle artificial an unconventional drive of robotics and handling systems. Transactions of the Technical University of Košice. Riečanský Science Publishing, No 3/93, London (UK) 1993, s. 350-354; ISSN 0960 6076 (50%) *ADE 5012*
- 03. SMRČEK,J.-PALKO,A.-PETRUSKA,P.:** Biomechanical robots / Biomechanical gripper new mechanism, identification of its properties. In: Zbior referatow XIII. Konf. Nauk. “Problemy Rozwoju Maszyn Roboczych”, Komitet Budowy Maszyn PAN – Politechnika Lodzka Bielsko – Biala, Zakopane (Polska) 2000, Tom.II., pp.155-162; (30%) *AEE 12276*
- 04. SMRČEK,J.-PALKO,A.-TULEJA,P.:** Biochemical Gripper – New Mechanism Effector for Robots. Zeszyty Naukowe Politechniki Bialostockiej. Budowa i Eksploatacja Maszyn – Zeszyt 12/2004. Wydawnictwo Politechniki Bialostockiej, Bialostok (Polska) 2004, s. 227-238. ISSN 0860-9292; (33%) *ADE 47486*
- 05. PALKO,A.-SMRČEK,J.-TULEJA,P.:** Calculation in designing gripping heads. In: Scientific bulletin, Serie C, Volume XX, Bia Mare (Romania) 2006, s. 309-314. ISSN 1224-3264; (34%) *ADE 87663*
- 06. PALKO,A.:** Modular Reconfigurable Industrial Robots. The international Conference on Carpatian Euro-Region specialists in industrial systems. In.: Scientific Bulletin, Serie C, Volume XXII, Bia Mare, May (Romania) 21 – 23, 2008, s. 343-348. ISSN 1224-3264; (100%) *ADE 83559*

- 07. PALKO,A.–PALKOVÁ,S.:** Autonomous Modules for the Construction of Reconfigurable Industrial Robots. The International Conference on Carpatian Euro-Region specialists in industrial systems., In.: Scientific Bulletin, Serie C, Volume XXII, Bia Mare (Romania), 2008, s. 349-354. ISSN 1224-3264; (50%) *ADE 83560*
- 08. SMRČEK,J.–PALKO,A.–NEMEC,M.:** The analysis and evolution of walking service robots design. In.: Zeszyty naukowe Politechniki Poznanskiej: Budowa Maszyn i Zarzadzanie Produkcja. No. 9, 2008, Poznań (Poľsko), s. 101–106. ISSN 1733-1919; (33%) *ADE 82321*
- 09. PALKO,A.–MARCINČIN,J.N.:** Calculations for the design of gripping heads. Manufacturing engineering and technology., Technical University of Varna, No. 2, 2008, Varna (Bulgaria) s.3-6, ISSN 1312-0859; (50%) *ADE 83585*
- 10. PALKO,A.:** New approach to design of industrial robots. In: Zeszyty naukowe Politechniki Poznanskiej, No. 9, 2008, Poznań (Poľsko), s. 93-100. ISSN 1733-1919; (100%) *ADE 83576*
- 11. PALKO,A.–MARCINČIN,N.J.:** Grippers for industrial robots. In: Manufacturing Engineering and Technology. Technical University of Varna, No. 2, 2008, Varna (Bulgaria), s. 6-9. ISSN 1312-0859; (50%) *ADE 86686*
- 12. PALKO,A.–PALKOVÁ,S.:** Magnetic grippers for industrial and service robots. In: Scientific Bulletin. Volume XXIII., North University Baia Mare (Romania) 2009, Fascicle: Mechanics, Tribology, Machine Manufacturing Technology, serie C 2009, s. 271-276. ISSN 1224-3264; (50%) *ADE 84589*
- 13. PALKO,A.–MARCINČIN,N.J.:** Neki aspekti u razvoju robota. Some aspects in the development of robots. In.: Engineerin Review, vol 29, č.1/2009. Faculty of Engineering University of Rijeka. (Chorvátsko), s.89–93. ISSN 1330-9587; (50%) *ADE 84418*
- 14. PALKO,A.:** Ciele a perspektivy uplatnenia modularity v konštrukcii robotickej techniky. Automa 11/2009, FCC Praha, (Česko), s. 46-49. ISSN 1210-9592; (100%) *ADE 90937*

B.5 Ostatné recenzované publikácie (limit 15 + 4** - skutočnosť 57 + 16**)

B.5.1 Ostatné recenzované domáce publikácie - Publikované príspevky (AFD) na domácich vedeckých konferenciách (skutočnosť 31)

- 01. PALKO,A.–MERČIAK,J.:** Priemyselný robot pre montáž. In: Zborník z celošt. konf. „Automatizácia, elektronizácia, robotizácia a pružné výrobné systémy.“ Trenčín 11.13.3.1986, DT ČSVTS Bratislava 1986, s.186-191; (50%) *AFD 84363*
- 02. PALKO,A.:** Základné prístupy k projektovaniu modulárnych priemyselných robotov pre montážne procesy. In: Zborník ref. medz. konf. „Intertechno 86“. DT ČSVTS Bratislava 1986, s.186-144; (100%) *AFD 84361*
- 03. PALKO,A.–POPČAK,M.:** Architektúra montážneho robota. In: Zborník ref. medz. konf. „35 rokov Sjf VŠT Košice“. DT ČSVTS Košice, august 1987, s.60-63; (50%) *AFD 117793*
- 04. STRAMA,M.–PALKO,A.–KOL.:** Robotizovaná montáž vodiacej kladky robota PR-16P. In: Zborník 4. celošt. konf. "Automatizované výrobné systémy s priemyselnými robotmi". Sjf VŠT Košice, Štrbské Pleso 1987. Dom techniky ČSVTS 1987, s. 174-179. (33%) *AFD 29369*
- 05. PALKO,A.–MERČIAK,J.–DZVONÍK,J.:** Priemyselné roboty typu APR 2,5. In: Zborník ref. celošt. konf. „Progresívne manipulačné systémy pre automatizovanú montáž.“. DT ČSVTS Bratislava, 1988. s.30-34; (50%) *AFD 84487*
- 06. PALKO,A.–DOLIAK,M.–PETRUŠKA,P.–JURČIŠIN,J.:** Simulácia a riadenie výrobných systémov pomocou softwaru ROANS. In: Zborník I. medz. konf. „Nové smery vo výrobných technológiách.“, FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 1988. ISBN 80-

- 7099-358-8; (25%) *AFD 87117*
- 07. PALKO,A.-BÚZA,J.-MARCIN,I.:** Systémový prístup k projektovaniu štruktúr modulových priemyselných robotov. In: Zborník medz. konf. "ROBOT 88 - Vývoj konstrukcií manipulátorů a robotů. Dům ČSVTS Pardubice 1988. s 27-32; (34%)
AFD 94772
- 08. PALKO,A.-KOVÁČ,J.:** Súčasný stav a trendy vývoja montážnych robotov. In: Zborník ref. celošt. sem. "Automatizácia a robotizácia montážnych procesov". DT ČSVTS Košice, 1988, s. 61-65; (50%)
AFD 86542
- 09. PALKO,A.-HAVRILA,M.:** Technické charakteristiky a možnosti využitia modulárneho systému APR 2,5. In: Proceeding 8. medz. kong. IFR "ROBOT 92", Brno 1992, s. 47-55; (50%)
AFD 83655
- 10. MARCINČIN,J.N.-PALKO,A.:** Pružný podtlakový umelý sval ako pohon v robotike. In: Zborník ref. II. medz. konf. „Hydraulické a pneumatické mechanizmy.“ VŠDaS Žilina 1993, s.85-90; (50%)
AC BPČ/7097
- 11. PALKO,A.:** Modulárne roboty, ekonomicko-efektívny prístup ku konštrukcii. In: Zborník 1. medz. ved. konf. „ROBTEP '93 - Robotika v teórii a praxi“. Sjf TU Košice, Prešov 1993, s.39-41; (100%)
AFD 83891
- 12. MARCINČIN,N.J.-PALKO,A.:** Systém vzdelávania konštruktérov robotických zariadení na KPR, Sjf TU Košice. In: Zborník 1. medz. ved. konf. „ROBTEP '93 – Robotika v teórii a praxi.“ Sjf TU Košice, Prešov 1993; s.290-29. ISBN 80-7099-248-4; (50%)
AC BPČ/7107
- 13. PALKO,A.:** Nekonenčné pohony biomechanických robotických zariadení. In: Zborník 2. medz. ved. konf. "ROBTEP '95 - Robotika v teórii a praxi“, Sjf TU Košice, Prešov 1995; (100%)
AFD 83884
- 14. PALKO,A.-NEČEJ,P.:** Navrhovanie optimálnej konfigurácie modulárnych robotických zariadení. In: Zborník vedeckých prác 3. medz. ved. konf. "ROBTEP - Robotika v teórii a praxi“, Sjf TU Košice, Prešov 1997; s.71-73. ISBN 80-7099-453-3; (50%) *AFD 86752*
- 15. PALKO,A.-NEČEJ,P.:** Design of industrial robots based on modular principles. In: Zborník 7. medz. konf. "Robotics in Alpe-Adria-Danube Region – Raad". Ústav teórie riadenia a robotiky SAV Bratislava 1998. Smolenice 1998, s.163-166. ISBN 80-967962-7.5. (50%)
AFD 84109
- 16. MARCINČIN,N.J.-LORENČÍK,M.-PETRUŠKA,P.-PALKO,A.:** Problematika manipulácie so živým biologickým bremenom v robotike. In: Zborník vedeckých prác 4. medz. ved. konf. "ROBTEP '99 – Robotika v teórii a praxi“. Sjf TU Košice, Prešov 1999, s.157-161. ISBN 80-7099-453-3; (25%)
AFD 86776
- 17. PALKO,A.-NEČEJ,P.:** Filozofia navrhovania servisných robotov na základe modulárnych princípov. In: Zborník vedeckých prác 4. medz. ved. konf. "ROBTEP '99 – Robotika v teórii a praxi“. Sjf TU Košice, Prešov 1999, s. 221 -224, ISBN 80-7099-453-3; (50%)
AFD 87207
- 18. MARCINČIN,N.J.-PALKO,A.-PETRUŠKA,P.-KARNÍK,L.:** Navrhovanie a prevádzkovanie zariadení pre humanizáciu činnosti a eliminácia handicapov telesne postihnutých osôb. In: Zborník ved. prác „Nové trendy v prevádzke výrobných techník.“ II. medz. konf. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 1999, s. 157-160. ISBN 80-7099-456-8; (25%)
AC 87199
- 19. PEKÁR,D.-PALKO,A.:** Filozofia navrhovania servisných robotov na základe modulárnych princípov. In: Zborník vedeckých prác 4. medz. ved. konf. "ROBTEP '99 – Robotika v teórii a praxi“. Sjf TU Košice, Prešov 1999, s. 221-224. ISBN 80-7099-456-3; (50%)
AC 87207
- 20. MARCINČIN,J.N.-PAVLENKO,S.-PALKO,A.:** Aplikácie technológie virtuálnej reality vo vzdelávaní. In: Zborník konf. „Didmatech 2000“. 5.-6.9.2000. Fakulta humanitných a

- prírodných vied PU Prešov 2000, s. 278-283. ISBN 80-8068-006-X; (33%) AFD 12908
21. **PALKO,A.-ŽIDEK,K.:** Deliača linka s priemyselným robotom. In: Zborník ved. prác medz. ved. konf. "ROBTEP '2002 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Prešov 2002, s. 301-304. ISBN 80-7099-826-1; (50%) AFD 86787
 22. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-NEMEC,M.:** Vývojové konštrukcie servisných robotov a ich aplikácie. In: Zborník 5. medz. konf. „Transfer 2003“. TnU Trenčín, Trenčín 2003, s. 387-392. ISBN 80-8075-001-7; (33%) AFD 92958
 23. **PALKO,A.-ŽIDEK,K.:** Automatizovaná deliača linka. In: Zborník referátov VI. medz. konf. "Nové smery vo výrobnom inžinierstve". FVT TU Košice, so sídlom v Prešove, Prešov 2002, s.355-356. ISBN 80-70099-828-8; (50%) AFD 95836
 24. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-NEMEC,M.-HRICIŠIN,J.:** Všesmerové koleso, aktuálny prvok pre konštrukciu mobilných servisných robotov. In: Zborník IV. medz. konf. „Nové trendy v prevádzke výrobnej techniky 2003.“ FVT Prešov, Prešov 2003, s. 383-388. ISBN 80-8073-059-8; (25%) AFD 87218
 25. **TREBUŇA,P.-LIBERKO,I.-PALKO,A.:** Potreba zmeny kultúry firmy. In: Zborník 7. medz. ved. konf. "Trendy v systémoch riadenia podnikov", Sjf TU Košice, Herľany 2004, s. 3. ISBN 80-8073-202-7; (33%) AFD 106303
 26. **PALKO,A.-TULEJA,P.:** Poznatky z navrhovania uchopovacích efektorov. In: Zborník ved. prác medz. ved. konf. "ROBTEP '2004 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Prešov 2004, s.359-368. ISBN 8080-731349; (50%) AFD 47566
 27. **PALKO,A.-PALKOVÁ,S.:** Význam modulárneho usporiadania pre technickú a ekonomickú optimalizáciu robotických systémov. In: Zborník ved. prác 9. medz. konf. "Nové trendy v prevádzke technických systémov". FVT TU Košice, so sídlom v Prešove, Prešov 2009, s.21-23. ISBN 978-80-553-0311-6; (50%) AFD 92958
 28. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-BOBOVSKÝ,Z.-STANČÍK,T.:** Metamorfické roboty, metódy konštruovania a modelovania. In: Zborník medz. konf. "MMaMS'2007 - Modelovanie mechanických a mechatronických sústav", Sjf TU Košice, UVZ Herľany 2007, s. 198-203. ISBN 978-80-8073-874-7; (25%) AFD 87610
 29. **SMRČEK,J.-PALKO,A.:** Metamorfické roboty, teoretický a konštrukčný prístup k riešeniu. In: Zborník ved. prác 8. medz. konf. "ROBTEP 2006 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Jasná 2006, s. 451-458. ISSN 1335-2393; (50%) AFD 57683
 30. **SMRČEK,J.-PALKO,A.:** Servisné roboty prostriedkov pre zníženie rizík vzniku a likvidácie havarijných situácií. In: Zborník 2.medz. konf. "SaHR 2009 – Servisná a humanoidná robotika", Sjf TU Košice – SAATAR Košice, V.Tatry – Tatr. Lomnica 2009, s.202-212; (50%) AFD 90635
 31. **HORVAT,T.-PAVLENKO,S.-PALKO,A.:** Zvýšenie tuhosti motorického ohýbacieho stroja. In: Zborník 1. medz. vysokoškolská študentská konf. "Deň mladých technológov 2010". FVT TU Košice, so sídlom v Prešove, Prešov 2010, s. 35-38. ISBN 978-80-553-0442-7; (CD-ROM); (33%) AFD 103882

B.5.2 Ostatné recenzované domáce publikácie - Vedecké práce (AED) v domácich recenzovaných vedeckých zborníkoch, monografiách (skutočnosť 1)

01. **PALKO,A.:** Technologické priemyselné roboty In: Zborník Robotizované technologické komplexy, časť 9, VUKOV Prešov, Prešov 1990, 34 str., reg. číslo 119688/1990; (100%)

B.5.3 Ostatné recenzované zahraničné publikácie - Vedecké práce (AEC) v zahraničných recenzovaných vedeckých zborníkoch, monografiách (skutočnosť 3)

01. **PALKO,A.:** Experimental verification of parameters for non-traditional drive unit In: Scientific Papers : operation and diagnostics of machines and production systems operational states : vol. 4. - Lüdenscheid : RAM-Verlag, 2011, pp. 76-81. ISBN 978-3-942303-10-1; (100%) AEC 119726

02. PALKO,A.: System for control and diagnostics of the folding technology process In: Scientific Papers : operation and diagnostics of machines and production systems operational states : vol. 4. - Lüdenscheid : RAM-Verlag, 2011, pp. 69-72. ISBN 978-3-942303-10-1; (100%)

AEC 119725

03. PALKO,A.: Multisegment gripper analysis and experimental verification In: Scientific Papers : operation and diagnostics of machines and production systems operational states : vol. 4. - Lüdenscheid : RAM-Verlag, 2011, pp. 122-126. ISBN 978-3-942303-10-1; (100%)

AEC 119727

B.5.4 Ostatné recenzované zahraničné publikácie - Publikované príspevky (AFC) na zahraničných vedeckých konferenciách (skutočnosť 13)

01. PALKO,A.–HAVRILA,M.: Modular Robotics System. In: Proceeding 2th Project Workshop on CIM and Robotics Applications. Mihajlo Pupin Institute Beograd, Beograd (Yugoslavia) 1991, s. 54-60; (50%)

AFC 83661

02. MARCINČIN,N.J.–PALKO,A: The pistonless Elastic Cylinder (Artificial Muscle). In: Sborník 15. mezinár. konf. "Tekutinové mechanizmy '95". DT ČSVTS Olomouc, (Česko) 1995, s.253-258. (50%)

AFC 8097

03. PALKO,A.–NEČEJ,P.: Modular architecture in robotics. In: Proceeding 6th Raad '97 University of Cassino, Cassino (Italy) 1997, isbn 888 705 4002, s. 413-415; (50%)

AFC 85245

04. MARCINČIN,N.J.–HAVRILA,M.–PALKO,A.: Verification of Biomechanical Robot Gripper. Activity by simulation at PC. In: Proceeding XXIth Inter. Collegium ASIS 1999, Ostrava. (Česko), s. 69-74; (33%)

AFC 83860

05. SMRČEK,J.–PALKO,A.–JURČIŠIN,J.: Problem of service robot, systemology, approach to applications. In: Zbior referatow Int. Conf. „Automation '99 - Automation – Innovations and Prospectives.“ PIAP Varšava, Warszawa (Poland) 1999, s. 260-266. ISBN 83-902335-8-4; (33%)

AFC 86995

06. PETRUŠKA,P.–PALKO,A.–NEČEJ,P.: Simulácia činnosti kinematiky ľudskej ruky softwerom ROANS. In: Proceedings of XXI-st Inter. Colloquium ASIS 1999. Ostrava 1999, (Česko), s. 119-124. ISBN 80-85988-41-0; (33%)

AFC 86997

07. SMRČEK,J.–PALKO,A.–PETRUSKA,P.: Biomechanical robots / Biomechanical gripper new mechanism, identification of its properties. In: Zbior referatow XIII. Konf. Nauk. "Problemy Rozwoju Maszyn Roboczych", Komitet Budowy Maszyn PAN – Politechnika Lodzka Bielsko – Biala, Zakopane (Polska) 2000, Tom.II., pp.155-162; (30%)

AEE 12276

08. PALKO,A.: Modular metamorphic robots. In: Proceedings Inter. Scientific Conference 55-th Anniversary of Foundation of the Faculty of Mechanical Engineering. Session 5 – Robotics. VŠB – TU FS Ostrava (Česko) 2005, s.89-91; (100%)

AFC 88464

09. SMRČEK,J.–PALKO,A.–TULEJA,P.–RUSNÁK,J.: Biomechanical gripper knowledge extension about mechanism and design. In: Proceedings 55- th Anniversary of Foundation of the Faculty of Mechanical Engineering Session – Robotics VSB- TU FS Ostrava (ČR), 2005, s.101-108, ISBN 80-248-0905-2; (25%)

AFC 43019

10. SMRČEK,J.–PALKO,A.–TULEJA,P.: Biochemical Gripper – New Intelligent Mechanism Efeator for Robots. In: Proceedings 1. Int. Conf. OPTIROB 2006 – Optimization of the Robots and Manipulators, Politehnica University of Bucharest – Romanian Academy of Technical Science. Bucuresti (Romania) 2006, s.229-234. ISBN 973-648-572-2;. (33%)

AFC 88698

11. SMRČEK,J.–PALKO,A.–BOBOVSKÝ,Z.: Príspevok k problematike riešenia metamorfických robotov. In: Zborník SKVS 2007-Setkání kateder výrobních strojů robotiky.Plzeň 10.- 11.9.2007, Plzeň, (Česko) Západočská univerzita 2007, s.80-83. ISBN 978-80-7043-598-4; (33%)

AFC 64813

- 12. PALKO,A.–PALKOVÁ,S.:** Metamorphical Structures of Industrial Robots. In: Proceedings 3th Inter. Conf. Optimisation of the robots and manipulators - OPTIROB 2008, Optimization of the Robots and Manipulators. The 3. Edition of the IOnternational Conference: Proceedings. Romania, Constanta-Mamaia Predetal, s.23-26, ISBN 978-973-648-784-2; (50%) *AFC 83899*
- 13. PALKO,A.:** Some aspects of the use of pneumatic artificial muscles in robot construction. In: OPTIROB 2009. Optimization of the Robots and Manipulators. The 4. Edition of the IOnternational Conference: Proceedings. Romania, Constanta-Mamaia May 28.-31. 2009. Bucurest CNC SIS 2009. s.269-273. ISBN 2066-3854; (100%) *AFC 88694*

B.5.5 Ostatné publikácie -

B.5.5.1 Odborné práce (BDF) v domácich nekarentovaných časopisoch (skutočnosť 23)

- 01. PALKO,A.:** Priemyselný robot PR 32-E. Informačný spravodaj č.3. DT ČSVTS (čp. 1301083), Košice 1983, s. 8-13; (100%) *BDF 84111*
- 02. TALACKO,J.–PALKO,A.–MARCIN,I.–MINDOŠ,I.:** Československé roboty a manipulatory. Technická práca č. 1. Mimoriadna príloha, Praha 1985, s. 24-32; (25%) *ADF 83658*
- 03. PALKO,A.–MARCIN,I.–MINÁR,S.:** Nové typy priemyselných robotov. Robot č.1/86, VUKOV OBIS Prešov. Prešov 1986. s.11-17. Ev.č. UVTEI 74027; (34%)
- 04. ZÁN,J.–PALKO,A.–MARCIN,I.:** Modulárny robotický systém APR 2,5. Strojárska výroba, zväzok 37/1989, č. 9/1989, FMH SaE, SNTL Praha, s. 52-59; (34%) *ADF 83660*
- 05. SMRČEK,J.–PALKO,A.–JURČIŠIN,J.:** Problematika servisných robotov, štúdia princípov a metodík ich aplikácie I. Strojárstvo, r.3, č.4/99. Media/ST Žilina 1999, s.72-74. ISSN 1335-2938; (33%) *ADF 86776*
- 06. SMRČEK,J.–PALKO,A.–JURČIŠIN,J.:** Problematika servisných robotov, štúdia princípov a metodík ich aplikácie II. Strojárstvo, r.3, č.5/99. Media/ST Žilina, 1999, s.20-24. ISSN 1335-2938, (33%) *ADF 86780*
- 07. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Koncové efekty pre roboty I. Strojárstvo/Strojirenství, roč. VIII., č. 12/2004, MEDIA Žilina, s. 56-57. ISSN 1335-2938; (34%) *ADF 31577*
- 08. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Koncové efekty pre roboty II. Strojárstvo/Strojirenství, roč. IX., č.3/2005, MEDIA ST Žilina, s. 56-57. ISSN 1335-2938; (34%) *ADF 3618*
- 09. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Koncové efekty pre roboty III. Strojárstvo/Strojirenství, r. IX, č.09/2005, MEDIA St Žilina, s. 60-61, ISSN 1335-2938; (34%) *ADF 44672*
- 10. PALKO,A.:** Tvárniace stroje spĺňajúce najnáročnejšie pravidlá. Technika č.5/2006, Techpark Žilina, Žilina 2006, s. 31. ISSN 1337-0022; (100%) *BDF 84120*
- 11. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Koncové efekty pre roboty IV. – magnetické a podtlakové uchopovacie hlavice. Strojárstvo/Strojirenství, roč. X, č. 3/ 2006. MEDIA ST Žilina, s.16 – 18. ISSN 1335-2938; (34%) *ADF 58668*
- 12. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Výpočty pri navrhovaní uchopovacích hláv. Strojárstvo/Strojirenství, roč. X., č. 10/2006, MEDIA ST Žilina, s. 73-75, ISSN 1335-2938 (34%) *ADF 58670*
- 15. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Koncové efekty pre roboty. Strojárstvo, r.11, 9/2007, Media ST Žilina s. 153-155, ISSN 1335-2938; (34%) *ADF 31577*
- 16. PALKO,A.–SMRČEK,J.–TULEJA,P.:** Koncové efekty pre roboty. Špeciálne uchopovacie hlavice na princípe podtlaku. Strojárstvo / Strojirenství, roč. XI., č. 9/2007, MEDIA/ST Žilina, Žilina 2007, s. 153/7-155/9. ISSN 1335-2938; (30%) *ADF 65082*

17. LUKČOVÁ,S.–**PALKO,A.**: Ohýbacie stroje, In: Strojárstvo/Strojírrenství ročč. 14, č. 11/2010. Media ST Žilina 2010, s. 27. ISSN 1335-2938; (50%) ADF 117794
18. **PALKO,A.**: Adaptívne robotické chápadlo. In: Transfer inovácií 21/2011, Sjf TU Košice, str. 40-47, ISSN 1337-7094; (100%) ADF 116953
19. **PALKO,A.**: Pneumatické umelé svaly, poznatky výsledky riešenia a aplikácie v robotickej technike. In: Transfer inovácií, č. 21/2011, Sjf TU Košice, str 26-34, ISSN 1337-7094; (100%) ADF 116951
20. **PALKO,A.**: Univerzálne ohýbacie stroje, Strojárstvo Strojírrenství, roč. 16, č. 2/2012, Media ST Žilina 2012, s. 38-39. ISSN 1335-2938; (100%) ADF 118946
21. **PALKO,A.**: Ohýbacie stroje s grafickým CNC riadením. Strojárstvo/Strojírrenství r. 13, 9/2009. Media ST Žilina 2009, s. 40. ISSN 1335-2938; (100%) ADF 86431
22. **PALKO,A.**: CNC ohýbacie centrum. Strojárstvo/Strojírrenství, r. 13, 11/2009. Media ST Žilina 2009, s. 19. ISSN 1335-2938; (100%) ADF 119690
23. **PALKO,A.**: Pružnosť a rekonfigurovateľnosť výrobných systémov, In: Strojárstvo, č. 3 (2012), s. 20-21, ISSN 1335-2938; (100%) ADF 119840

B.5.5.2 Abstrakty odborných (BFB) prác v domácich zborníkoch (skutočnosť 2)

01. **PALKO,A.-KOL.**: Mechanika prototypu APR 2,5. Štátna úloha A07-124-102-02. Výsk. správa č. 1586/84. VUKOV Prešov, Prešov 1984. In: Ročenka 85 - VUKOV Prešov, ev. č. 1612/85, Prešov 1985 BFB 83908
02. **PALKO,A.– KOL.**: Modulárny montážny systém APR 2,5. Štátna úloha A 07-124-102-02. Úvodné technické podmienky. VUKOV Prešov, In: Ročenka 84 - VUKOV Prešov, Prešov 1984, s.11 BFB 83905

B.6 Citácie WOS, pozvané prednášky na medzinárodné konferencie (limit 3 - skutočnosť 4 + 3)

B.6.1 Citácie WOS (skutočnosť 4)

01. BARTL,P.–**PALKO,A.**–MAZAG,P.: Means and architecture of assembly automation in series production. In: Proceedings 15th Int. Symp. ISIR on Industrial Robots. IFR, Tokyo (Japan), 1985, s. 803-806; (33%) - **(Registrované v Scopus)**
In:
 01. HARTLEY,J.: Getting to grips with robotic Assembly. Assembly Automation [ISSN 0144-5154], Vol. 4, Issue 4/1985, pp. 213-214, Impact Factor 0,358 (relat.), **(COPE, Thompson Reuters)**; (L1)
02. MARCINČIN,N.J.–**PALKO,A.**: Negative pressure muscle artificial an unconventional drive of robotics and handling systems. Transactions of the Technical University of Košice. Riečanský Science Publishing, No 3/93, London (UK) 1993, s. 350-354; ISSN 0960 6076
In:
 01. DAERDEN,F.-LEFEBER,D.: Pneumatical artificial muscles: actuators for robotics and automation. European Journal of Mechanical and Environmental Engineering. [ISSN 1371-6980], Publisher Gauthier Villars (France), Vol. 47, No 2000, p.p 10-21, **(Scopus Journal list)**; (L8)
 02. DAERDEN,F.-LEFEBER,D.: The concept and design of pleated pneumatic artificial muscles. Int. Journal of Fluid Power. [ISSN 1439-9776], Publisher Fluid Power Net International - TUHH - Technologie GmbH (Germany), Vol. 2, Issue 3/2001, p.p 41-50, **(Scopus Journal list)**; (L13)
03. **PALKO,A.**–SMRČEK,J.: The use of pneumatic artifial muscles in robot construction. International Journal Industrial Robots, volume 38 No 1/2011 Emerald Group Publishing Limited (UK) ISSN 0143-991X str. 11-19 **(Registrované Web of Knowledge)**
In:

01. HOŠOVSKÝ,A.-MARCINČIN,J.N.-KOL.: Model -based Evolution of a Fast Hybrid Fuzzy Adaptive Controlle for a Pneumatic Muscle Actuator. Int. Journal of Advanced Robotic Systems. [ISSN 01729-8806], Vol. 9, No 7/2012, (**Current Contents - Impact Factor 0,821, Thomson Reuters Master Journal List, Scopus Journal list**); (L9)

B.6.2 Pozvané prednášky na medzinárodné konferencie (skutočnosť 3)

01. **PALKO,A.:** APR 2,5 Industrial Robot - Technical Characteristics and Application Possibilities. IFAC Symposium on Robot Control (SYROCO'91), 16.-18.09.1991 Vienna (Austria). Pozývaci list prof. Dr. P. Kopacek, IHDaR TU Wien (Austria), 13.05.1991
02. **PALKO,A.:** Modular metamorphic robots. In: Proceedings Inter. Scientific Conference 55-th Anniversary of Foundation of the Faculty of Mechanical Engineering. Session 5 – Robotics. VŠB – TU FS Ostrava (Česko) 2005, s.89-91. Pozývaci list prof. Ing. J. Skařupa, CSc., ved. katedry, KR FS VŠB-TU Ostrava.
03. **PALKO,A.:** Modular architecture in robotics and manufacturing systems. In: Proceedings 3rd Inter. Scientific Conference MAT 2014 - Manufacturing and Advanced Technologies. 18-20.09.2014. Faculty of Mechanical Engineering, Mostar () 2014. Pozývaci list Dr. S. Rahimic, president org. výboru, 13.04.2014.

B.7 Citácie prác v ostatných publikovaných dokumentoch (limit 12 + 7 - skutočnosť 35+ 19**)**

B. 7.1 Citácie prác v ostatných domácich publikovaných dokumentoch (limit 12 - skutočnosť 35)

01. SMRČEK,J.-**PALKO,A.**-JURČIŠIN,J.: Problematika servisných robotov, štúdia princípov a metodík ich aplikácie. Strojárstvo, roč.3, č.4/99, č.5/99, s. 72-74, s. 20;

In:

01. ŽIVČÁK,J.-HUDÁK,R.: Biomechanizmy. Monografia. ManaCon Prešov, Prešov 2001; [ISBN 80-89040-06-3], (L105)
02. ŠTOLLMANN,V.: Lesné roboty. In: Zborník Agrotech Nitra 2001 „ Poľnohospodárska technika na začiatku 21. stor.“, Nitra 2001, str. 396-403; (L)
03. POPPEOVÁ,V.-ČUBOŇOVÁ,N.-URÍČEK,J.-KUMIČÁKOVÁ,D.: Automatizácia strojárkej výroby. Vysokoškolská učebnica. EDIS ŽU Žilina, Žilina 2002; (L109,110)
04. SKAŘUPA,J.-KÁRNÍK,L.-MOSTÝN,V.: Robot Asistent – nový prvek servisní robotiky. Acta Mechanica Slovaca, roč. 7, č. 3/2003, Sjf TU Košice, Košice 2003, s. 121-128; (L9)
05. JÁNOŠ,R.: Metodika konštruovania servisných robotov na báze kolesového podvozku. In: Zborník VII. Celošt. konf. dokt. Sjf TU a VŠ, Sjf TU Košice, [ISBN 80-8073-174-8], Košice 2004, s. 65-70; (L1)
06. ELIÁŠ,J.: Navigácia mobilného robota v bludisku. In: Zborník VIII. celošt. ved. konf. dokt. TU a VŠ, Sjf TU Košice, Sjf TU Košice, [ISBN 80-8073-354-6], Košice 2005, s. 83-88; (L7)
07. ŠTOLLMANN,V.: Roboty – prostriedok ekologizácie lesnických činnosti. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice, s. 531-534; (L9)
08. ELIÁŠ,J.: Mobilné roboty v priemyselnej výrobe. AT&P Journal PLUS1/2006, [ISSN 1335-2237], s. 57-59; (L8)

02. SMRČEK,J.-**PALKO,A.**-NEMEC,M.: Vývojové konštrukcie servisných robotov a ich aplikácie. Zborník 5.medz. konf. „TRANSFER 2003“, TnU Trenčín, Trenčín 2003, s. 387-392. [ISBN 80-8075-001-7, EAN 9788080750015];

In:

01. RUSNÁK,O.: Robotizované pracovisko pre paletizáciu a depaletizáciu v potravinárskom priemysle. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice, s. 281-288; (L3)
02. FRIGA,P.: Poznatky z riešenia mechaniky hnaných riadených kolies mobilných servisných robotov. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 12., č. 2-A/2008, Sjf TU Košice, Košice 2008, s.193-202; (L4)

03. FRIGA,P.: Vybrané problémy plávajúcich servisných robotov. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 12., č. 2-A/2008, Sjf TU Košice, Košice 2008, s.203-212; (L4)

03. SMRČEK,J.-PALKO,A.-NEMEC,M.: Niektoré problémy navrhovania kolesového podvozku mobilného robota. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 7, č. 3/2003, TU Sjf Košice, Košice 2003, s. 129-136. [ISSN 1335-2393];

In:

01. FRIGA,P.: Tvorba modelu pracovného prostredia servisných robotov. In: Zborník VIII. celošt. ved. konf. dokt. TU a VŠ, Sjf TU Košice, Sjf TU Košice, [ISBN 80-8073-354-6], Košice 2005, s. 115-118; (L)

04. PALKO,A.-SMRČEK,J.: Robotika. Koncové efekторы pre priemyselné a servisné roboty. Navrhovanie-Konštrukcia-Riešenia. Edícia ved. a odb. literatúry Sjf TU Košice, Kušnír Prešov Košice 2004 [ISSN 1335-2393];

In:

01. MORAVČÍK,O.-BOŽEK,P.-BEZÁK,P.-IRINGOVÁ,M.: Geometrický model a grafická knižnica virtuálneho robota. Transfer inovácii, č. 8/2005, s. 182-186, (L3)

02. KUMIČÁKOVÁ,D.-KÁRNÍK,L.: Robot Hands – the different approaches to the design solution. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice, s. 281-288; (L7)

03. TOLNAY,M.: Konštrukcia jednoduchých synchronných manipulátorov. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice, s. 555-562; (L 2)

04. VALENČÍK,Š.: Princípy premeny a rozvoja funkcií robotickej techniky. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice, s. 583-588; (L3)

05. VALENČÍK,Š.-RUSNÁK,O.: Systémové špecifiká k navrhovaniu uchopovacích systémov. Transfer novácii, [ISSN 1337-7094], č. 9/2006, ÚTaM Sjf TU Košice, Košice 2006, s. 145-146; (L2)

06. VALENČÍK,Š.: Rozvoj a uplatnenie stavebných modulov strojových systémov. Transfer inovácii, [ISSN 1337-7094], č. 8/2005, ÚTaM Sjf TU Košice, Košice 2008, s. 216-219; (L2)

07. DANESHJO,N.: Studia konštrukcie modulárnych antropomorfných robotov. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 12., č. 2-A/2008, Sjf TU Košice, Košice 2008, s.147-150; (L1)

08. TOLNAY,M.-JERZ,V.: Návrh rozmiestnenia podtlakových uchopovacích hlavíc. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 12., č. 2-A/2008, Sjf TU Košice, Košice 2008, s.659-666; (L2)

09. KOVÁČ,J.: Efektorové jednotky montážnych a demontážnych robotov. Transfer novácii, [ISSN 1337-7094], č. 12/2008, ÚTaM Sjf TU Košice, Košice 2008, s. 27-31; (L4)

10. SVETLÍK,J.-FEDORČÁKOVÁ,M.: Progresívne typy robotov. Transfer novácii, [ISSN 1337-7094], č. 11/2008, ÚTaM Sjf TU Košice, Košice 2008, s. 216-218; (L2)

11. TOLNAY,M.: Medzioperačná doprava a skladovanie vo výrobných systémoch. Edícia učebníc Sjf STU Bratislava, vydavateľ FX Bratislava, [ISBN 978-80-89313-40-2], Bratislava 2008; (L30)

12. TOLNAY,M.: Automatizované výrobné systémy a výstupné hlavice priemyselných robotov. Edícia učebníc Sjf STU v Bratislave, vydavateľ FX Bratislava, [ISBN 978-80-89313-41-9], Bratislava 2008; (L7)

13. BALÁŽ,V.: Vizualizácia inteligentného montážneho systému. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 13, č. 2-A/2009, Sjf TU Košice, s. 13-16, (L5)

14. VALENČÍK,Š.: Aplikácie, profil a požiadavky neštandardnej robotickej techniky. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 13, č. 2-A/2009, Sjf TU Košice, s. 257-260, (L2)

15. VALENČÍK,Š.: Návrh adaptívneho uchopovacieho systému. Acta Mechanica Slovaca [ISSN 1335-2393], roč. 13, č. 2-A/2009, Sjf TU Košice, s. 261-266, (L2)

16. TOLNAY,M.-SLAMKA,J.-BACHRATY,M.-VOJČÍK,M.: Modelovanie rozmiestnenia podtlakových uchopovacích prvkov. In: Zborník 10. medz. konf. „ROBTEP 2010 – Automatizácia / Robotika v teórii a praxi“, [ISBN 978-80-553-0427-4], Sjf TU Košice – SAAaRT Košice, Bardejovské kúpele 2010, s. 327-336, (L1)

17. BALOČKOVÁ,L.: Návrh uchopovacej hlavice pre magneticky vodivé objekty. In: Zborník 11. medz. konf. „ROBTEP 2011 - Automatizácia/Robotika v teórii a praxi“, [ISBN 978-80-553-0846-3], Košice 2011, s.27-32; (L1)
18. SLAMKA,J.-TOLNAY,M.-STÁŠ,M.-JEDINÁK,M.-BACHRATÝ,M.: Porovnanie simulačných a experimentálnych výsledkov pri manipulácii plechu pomocou laserového 3D skenera. In: Zborník 11. medz. konf. „ROBTEP 2011 - Automatizácia/Robotika v teórii a praxi“, [ISBN 978-80-553-0846-3], Košice 2011, s.175-178; (L1)
19. VAGAŠ,M.: Vybavenie experimentálneho robotického pracoviska. In: Zborník 11. medz. konf. „ROBTEP 2011 - Automatizácia/Robotika v teórii a praxi“, [ISBN 978-80-553-0846-3], Košice 2011, s.242-246; (L1)
20. SIMSIK,D. a kol.: Rehabilitačné inžinierstvo. Edícia ved. a odb. literatúry SjF TU Košice, tlač C-press Košice, [ISBN 978-80-553-0559-2], Košice 2011. Kap. 8, (L1)

05. SMRČEK,J.-PALKO,A.-TULEJA,P.: Robotika. Uchopovacie hlavice. Skriptá. Edícia štud. literatúry, SjF TU Košice, Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov, Košice 2007; [ISBN 978-80-8073-961-4, EAN 9788080739614

In:

01. DURKÁČ,V.-MADÁČ,K.: Vytváranie robotizovaných buniek. Strojárstvo / Strojírnoství [ISSN 1335-2938], roč. XIV., č. 5/2010, MEDIA/ST Žilina, Žilina 2010, s. 60/1-60/3; (L1)
02. BALOČKOVÁ,L.: Návrh uchopovacej hlavice pre magneticky vodivé objekty. In: Zborník 11. medz. konf. „ROBTEP 2011 - Automatizácia/Robotika v teórii a praxi“, [ISBN 978-80-553-0846-3], Košice 2011, s.27-32; (L2)
03. VAGAŠ,M.-BALÁŽ,V.-SEMJON,J.: Efektor pre priemyselny robot . In: Proceedings The16th Int. Scientific Conference "Trends and Innovative Approaches in Business Processes 2013", Strojnícka fakulta TU Košice, Košice 2013; (L5)

B.7.2 Citácie prác v ostatných zahraničných publikovaných dokumentoch (limit 7** - skutočnosť 19**)

01. SMRČEK,J.-PALKO,A.-JURČIŠIN,J.: Problematika servisných robotov, štúdia princípov a metodík ich aplikácie. Strojárstvo, roč.3, č.4/99, č.5/99, s. 72-74, s. 20;

In:

- 01/z. SKAŘUPA,J.: Service robots – approach to the formulation of task order for development. In: Proceedings Int. Conf. „Production systems with industrial robots“, Ostrava (**Czech**) 2000, pp.
- 02/z. SKAŘUPA,J.: Roboty a manipulátory I. Skriptá ES VŠB-TU Ostrava, [ISBN 80-248-0044-6], Ostrava (**Česko**) 2002; (L99)
- 03/z. ŠTOLLMANN,V.: On the methodology of forest robots. International Journal of Forest Engineering, University of New Brunswick, Fredericton (**Canada**) 2003; Vol. 14, No 2; (L6)
- 04/z. ŠTOLLMANN,V.: Roboty pri valke dreva. Lesnoj žurnal. Gosudarstvennyi techničeskij universitet Archangelsk (**Rusko**) 2003; (L1)
- 05/z. BOŽEK,P.-BARBORÁK,O.-NAŠČÁK,L.-ŠTOLLMAN,V.: Špeciálne robotické systémy. AMOS Ostrava, Ostrava (**Česko**) 2011, [ISBN 978-80-904766-8-4]; (K9-L100,101)

02. SMRCEK,J.-PALKO,A.-PETRUSKA,P.: Biomechanical robots / Biomechanical gripper new mechnizm, identification of its properties. In: Zbior referatow XIII. Konf. Nauk. “Problemy Rozwoju Maszyn Roboczych”, Komitet Budowy Maszyn PAN – Politechnika Lodzka Bielsko – Biala, Zakopane (Polska) 2000, Tom.II., pp.155-162;

In:

- 01/z. KÁRNÍK,L.: Biorobotika. Skriptá. ES VŠB-TU Ostrava, [ISBN 978-80-248-1646-3], Ostrava (**Česko**) 2007; (L129)

03. PALKO,A.-SMRČEK,J.: Robotika. Koncové efekторы pre priemyselne a servisne roboty. Navrhovanie-Konstruckcia-Riesenia. Edícia ved. a odb. literatúry SjF TU Košice, Kušnír Prešov Košice 2004 [ISSN 1335-2393];

In:

- 01/z. SKAŘUPA,J.: Robotics and Mechatronics ISC FME. In: Proceedings Int. Sien. Conf. „55th anniversary of foundation of the Faculty of Mechanical Engineering – Session 5 – Robotics“,

- VŠB-TU FS Ostrava, [ISBN 80-248-0905-2], Ostrava (**Czech**) 2005, s. 5-8; (L3)
- 02/z. SLAMKA,J.-TOLNAY,M.-JEDINAK,M.-BACHRATY,M.: Determination deflection free of end metal sheet plates. In: Proceedings 8th Int. Congress „MTM 2011 – Machines, Technologies, Materials“. Scientific-Technical Union of Mechanical Engineering Bulgaria, Varna 09/2011 (**Bulgaria**), pp. 57-60, (L1)
- 03/z. SLAMKA,J.-TOLNAY,M.-JEDINAK,M.-BACHRATY,M.: Determination deflection free of end metal sheet plates. MTM Machines, Technologies, Materials. Int. Virtual journal forscience, technics and innovations for the industry. Scientific-Technical Union of Mechanical Engineering Bulgaria. Year V., Issue 11/2011, [ISSN 1313-0226], Varna 09/2011 (**Bulgaria**), pp. 55-58, (L1)
- 04/z. BOŽEK,P.-BARBORÁK,O.-NAŠČÁK,L.-ŠTOLLMAN,V.: Špeciálne robotické systémy. AMOS Ostrava, Ostrava (**Česko**) 2011, [ISBN 978-80-904766-8-4]; (L2)
- 05/z. BALOČKOVÁ,L.: Design of a gripper head on the principle of permanent magnets. International Scientific Herlad, Zakarpatskogo deržavnogo universitety. Ministry of Education and Science, Youth and Sports of Ukraine, ISSN 2218-5348], Uzhorod (**Ukraine**) 2012, pp. 16-21; (L1)
- 04.** SMRČEK,J.- **PALKO,A.**-TULEJA,P.: Biomechanical Gripper – New Mechanism Effector for Robots. Zeszyty Naukowe Politechniki Bialostockiej. Budowa i Eksploatacja Maszyn – Zeszyt 12 /2004. Wydawnictwo Politechniki Bialostockiej. Bialystok (Polska) 2004, p. 227-238. [ISSN 0860-9292];
- In:**
- 01/z. KÁRNÍK,L.: Biorobotika. Skriptá. ES VŠB-TU Ostrava, [ISBN 978-80-248-1646-3], Ostrava (**Česko**) 2007; (L128)
- 05.** **PALKO,A.**-SMRČEK,J.-TULEJA,P.: Koncové efektory pre roboty I. Strojárstvo / Strojírenství, roč. VIII., č. 12/2004, MEDIA/ST Žilina, s.56-57. [ISSN 1335-2938];
- In:**
- 01/z. HLOCH,S.-FABIAN,S.: Application of factorial design to study the effects of selected AWJ factors on the average roughness of aluminium. In: Proceedings 5thInt. Conf. DAAAM on Advanced Technologies for Developing Countries, University of Rijeka – DAAAM International Vienna, [ISBN 953-6326-45-0], Rijeka (**Croatia**) 2006, pp. 107-112, (L6)
- 02/z. HLOCH,S.-FABIAN,S.-STRAKA,L: Factor analysis and mathematical modeling of AWJ cutting. In: Proceedings 5thInt. Conf. DAAAM on Adding innovation capacity of labor force and entrepreneur, BALTECH Consortium - DAAAM International Vienna, [ISBN 9985-894-92-8], Tallinn (**Estonia**) 2006, pp. 127-132, (L12)
- 06.** SMRČEK,J.-**PALKO,A.**-TULEJA,P.-RUSNÁK,O.: Biomechanical Gripper Knowledge Extension about Mechanism and Design. In: Proceedings Int. Sien. Conf. „55th anniversary of foundation of the Faculty of Mechanical Engineering – Session 5 - Robotics“, VŠB-TU FS Ostrava, Ostrava (**Česko**) 2005, pp. 101-108. [ISBN 80-248-0905-2];
- In:**
- 01/z. KÁRNÍK,L.: Biorobotika. Skriptá. ES VŠB-TU Ostrava, [ISBN 978-80-248-1646-3], Ostrava (**Česko**) 2007; (L131)
- 07.** SMRČEK,J.-**PALKO,A.**-TULEJA,P.: Biomechanical Gripper – New Intelligent Mechanism Efeotor for Robots. In: Proceedings 1. Int. Conf. OPTIROB 2006 – Optimization of the robots and Manipulators, Politehnica University of Bucharest – Romanian Academy of Technical Siences, Bucuresti 2006 (Romania), pp. 229-234. [ISBN (10)973-648-572-2];
- In:**
- 01/z. KÁRNÍK,L.: Biorobotika. Skriptá. ES VŠB-TU Ostrava, [ISBN 978-80-248-1646-3], Ostrava (**Česko**) 2007; (L132)
- 08.** SMRČEK,J.-**PALKO,A.**: Metamorfické roboty – teoretický a konštrukčný prístup k riešeniu. Acta Mechanica Slovaca, roč. 10, č. 2-A/2006, Sjf TU Košice, s. 451-458; [ISSN 1335-2393]
- In:**

01/z. SVETLÍK,J.-VARCHOLA,M.: Nové mechanizmy modulov pre výrobnú techniku a metodika ich návrhu pre výuku. International Scientific Herald. Edition 4(23), part 1., [ISSN 2218-5348]. Ministry of Education and Science, Youth and Sports of **Ukraine**, Transcarpathian State University Uzgorodh, Institute of Higher Education, National Academy of Pedagogical Sciences of **Ukraine**, University of Miskolc (**Hungary**), M.Baludyansky Academic Society (Slovak Republik). Uzhorod – Kosice – Miskolc 2012. pp. 69-75, (L2)

08. SMRČEK,J.-**PALKO,A.**-TULEJA,P.: Robotika. Uchopovacie hlavice. Skriptá. Edícia štud. literatúry, SjF TU Košice, Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov, Košice 2007; [ISBN 978-80-8073-961-4, EAN 9788080739614]

In:

01/z. BALOČKOVÁ,L.: Design of a gripper head on the principle of permanent magnets. International Scientific Herald, Zakarpatskogo deržavnogo universitety. Ministry of Education and Science, Youth and Sports of Ukraine, ISSN 2218-5348], Uzhorod (**Ukraine**) 2012, pp. 16-21; (L2)

09. **PALKO,A.**-SMRCEK,J.-SKAŘUPA,J.-TULEJA,P.: Robotika. Technické prostriedky pre automatizáciu výrobných systémov. Navrhovanie, konštrukcia, príklady riešenia. Edícia ved. a odb. literatúry Sjf TU Košice, Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov, Košice 2010; [ISBN 978-807165-807-8, EAN 978807658078]

In:

01/z. SVETLÍK,J.-VARCHOLA,M.: Nové mechanizmy modulov pre výrobnú techniku a metodika ich návrhu pre výuku. International Scientific Herald. Edition 4(23), part 1., [ISSN 2218-5348]. Ministry of Education and Science, Youth and Sports of **Ukraine**, Transcarpathian State University Uzgorodh, Institute of Higher Education, National Academy of Pedagogical Sciences of **Ukraine**, University of Miskolc (**Hungary**), M.Baludyansky Academic Society (Slovak Republik). Uzhorod – Kosice – Miskolc 2012. pp. 69-75, (L1)

C: VEDECKOVÝSKUMNÉ KRITÉRIÁ

C. VEDECKOVÝSKUMNÉ KRITÉRIÁ		
Parameter	Požiadavka	Skutočnosť
C.1. Prednášky na konferenciách	16+4^{**}	31+15^{**}
C.1.1 Prednášky na domácich konferenciách - Publikované príspevky (AFD) na domácich vedeckých konferenciách		31
C.1.2 Prednášky na zahraničných konferenciách - Publikované príspevky (AFC) na zahraničných vedeckých konferenciách		15^{**}
C.2. Domáce projekty/z toho oponované projekty	7/3	17/13
C.2.1 Domáce projekty celkom		17
C.2.2 Domáce oponované projekty		13
C.3. Medzinárodné projekty	1	2
C.4. Vedené projekty	1	5
C.5 Správy (AGI) o vyriešených vedeckovýskumných úlohách		54 + 2^{**}

C. VEDECKOVÝSKUMNÉ KRITÉRIÁ

C.1 Prednášky na konferenciách (limit 16 + 4** - skutočnosť 31 + 15**)

C.1.1 Prednášky na domácich konferenciách - Publikované príspevky (AFD) na domácich vedeckých konferenciách (limit 16 - skutočnosť 31)

- 01. PALKO,A.–MERČIAK,J.:** Priemyselný robot pre montáž. In: Zborník z celošt. konf. „Automatizácia, elektronizácia, robotizácia a pružné výrobné systémy.“ Trenčín 11.13.3.1986, DT ČSVTS Bratislava 1986, s.186-191; (50%) *AFD 84363*
- 02. PALKO,A.:** Základné prístupy k projektovaniu modulárnych priemyselných robotov pre montážne procesy. In: Zborník ref. medz. konf. „Inter techno 86“. DT ČSVTS Bratislava 1986, s.186-144; (100%) *AFD 84361*
- 03. PALKO,A.–POPČAK,M. :** Architektúra montážneho robota. In: Zborník ref. medz. konf. „35 rokov Sjf VŠT Košice“. DT ČSVTS Košice, august 1987, s.60-63; (50%) *AFD 117793*
- 04. STRAMA,M.–PALKO,A.-KOL.:** Robotizovaná montáž vodiacej kladky robota PR-16P. In: Zborník 4. celošt. konf. "Automatizované výrobné systémy s priemyselnými robotmi". Sjf VŠT Košice, Štrbské Pleso 1987. Dom techniky ČSVTS 1987, s. 174-179. (33%) *AFD 29369*
- 05. PALKO,A.–MERČIAK,J.–DZVONÍK,J.:** Priemyselné roboty typu APR 2,5. In: Zborník ref. celošt. konf. „Progresívne manipulačné systémy pre automatizovanú montáž.“. DT ČSVTS Bratislava, 1988. s.30-34; (50%) *AFD 84487*
- 06. PALKO,A.–DOLIAK,M.–PETRUŠKA,P.–JURČIŠIN,J.:** Simulácia a riadenie výrobných systémov pomocou softwaru ROANS. In: Zborník I. medz. konf. „Nové smery vo výrobných technológiách.“, FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 1988. ISBN 80-7099-358-8; (25%) *AFD 87117*
- 07. PALKO,A.-BÚZA,J.–MARCIN,I.:** Systémový prístup k projektovaniu štruktúr modulových priemyselných robotov. In: Zborník medz. konf. "ROBOT 88 - Vývoj konstrukcií manipulátorů a robotů. Dům ČSVTS Pardubice 1988. s 27-32; (34%) *AFD 94772*
- 08. PALKO,A.-KOVÁČ,J.:** Súčasný stav a trendy vývoja montážnych robotov. In: Zborník ref. celošt. sem. "Automatizácia a robotizácia montážnych procesov". DT ČSVTS Košice, 1988, s. 61-65; (50%) *AFD 86542*
- 09. PALKO,A.-HAVRILA,M.:** Technické charakteristiky a možnosti využitia modulárneho systému APR 2,5. In: Proceeding 8. medz. kong. IFR "ROBOT 92", Brno 1992, s. 47-55; (50%) *AFD 83655*
- 10. MARCINČIN,J.N.–PALKO,A.:** Pružný podtlakový umelý sval ako pohon v robotike. In: Zborník ref. II. medz. konf. „Hydraulické a pneumatické mechanizmy.“ VŠDaS Žilina 1993, s.85-90; (50%) *AC BPC/7097*
- 11. PALKO,A.:** Modulárne roboty, ekonomicko-efektívny prístup ku konštrukcii. In: Zborník 1. medz. ved. konf. „ROBTEP '93 - Robotika v teórii a praxi“. Sjf TU Košice, Prešov 1993, s.39-41; (100%) *AFD 83891*
- 12. MARCINČIN,N.J.-PALKO,A.:** Systém vzdelávania konštruktérov robotických zariadení na KPR, Sjf TU Košice. In: Zborník 1. medz. ved. konf. „ROBTEP '93 – Robotika v teórii a praxi.“ Sjf TU Košice, Prešov 1993; s.290-29. ISBN 80-7099-248-4; (50%) *AC BPC/7107*

13. **PALKO,A.**: Nekonvenčné pohony biomechanických robotických zariadení. In: Zborník 2. medz. ved. konf. "ROBTEP '95 - Robotika v teórii a praxi", Sjf TU Košice, Prešov 1995; (100%) *AFD 83884*
14. **PALKO,A.**–**NEČEJ,P.**: Navrhovanie optimálnej konfigurácie modulárnych robotických zariadení. In: Zborník vedeckých prác 3. medz. ved. konf. "ROBTEP - Robotika v teórii a praxi", Sjf TU Košice, Prešov 1997; s.71-73. ISBN 80-7099-453-3; (50%) *AFD 86752*
15. **PALKO,A.**–**NEČEJ,P.**: Design of industrial robots based on modular principles. In: Zborník 7. medz. konf. "Robotics in Alpe-Adria-Danube Region – Raad". Ústav teórie riadenia a robotiky SAV Bratislava 1998. Smolenice 1998, s.163-166. ISBN 80-967962-7.5. (50%) *AFD 84109*
16. **MARCINČIN,N.J.**–**LORENČÍK,M.**–**PETRUŠKA,P.**–**PALKO,A.**: Problematika manipulácie so živým biologickým bremenom v robotike. In: Zborník vedeckých prác 4. medz. ved. konf. "ROBTEP '99 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Prešov 1999, s.157-161. ISBN 80-7099-453-3; (25%) *AFD 86776*
17. **PALKO,A.**–**NEČEJ,P.**: Filozofia navrhovania servisných robotov na základe modulárnych princípov. In: Zborník vedeckých prác 4. medz. ved. konf. "ROBTEP '99 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Prešov 1999, s. 221 -224, ISBN 80-7099-453-3; (50%) *AFD 87207*
18. **MARCINČIN,N.J.**–**PALKO,A.**–**PETRUŠKA,P.**–**KARNÍK,L.**: Navrhovanie a prevádzkovanie zariadení pre humanizáciu činnosti a eliminácia handicapov telesne postihnutých osôb. In: Zborník ved. prác „Nové trendy v prevádzke výrobných techniky.“ II. medz. konf. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 1999, s. 157-160. ISBN 80-7099-456-8; (25%) *AC 87199*
19. **PEKÁR,D.**–**PALKO,A.**: Filozofia navrhovania servisných robotov na základe modulárnych princípov. In: Zborník vedeckých prác 4. medz. ved. konf. "ROBTEP '99 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Prešov 1999, s. 221-224. ISBN 80-7099-456-3; (50%) *AC 87207*
20. **MARCINČIN,J.N.**–**PAVLENKO,S.**–**PALKO,A.**: Aplikácie technológie virtuálnej reality vo vzdelávaní. In: Zborník konf. „Didmatech 2000“. 5.-6.9.2000. Fakulta humanitných a prírodných vied PU Prešov 2000, s. 278-283. ISBN 80-8068-006-X; (33%) *AFD 12908*
21. **PALKO,A.**–**ŽIDEK,K.**: Deliačka linka s priemyselným robotom. In: Zborník ved. prác medz. ved. konf. "ROBTEP '2002 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Prešov 2002, s. 301-304. ISBN 80-7099-826-1; (50%) *AFD 86787*
22. **SMRČEK,J.**–**PALKO,A.**–**NEMEC,M.**: Vývojové konštrukcie servisných robotov a ich aplikácie. In: Zborník 5. medz. konf. „Transfer 2003“. TnU Trenčín, Trenčín 2003, s. 387-392. ISBN 80-8075-001-7; (33%) *AFD 92958*
23. **PALKO,A.**–**ŽIDEK,K.**: Automatizovaná deliačka linka. In: Zborník referátov VI. medz. konf. "Nové smery vo výrobnom inžinierstve". FVT TU Košice, so sídlom v Prešove, Prešov 2002, s.355-356. ISBN 80-70099-828-8; (50%) *AFD 95836*
24. **SMRČEK,J.**–**PALKO,A.**–**NEMEC,M.**–**HRICIŠIN,J.**: Vsesmerové koleso, aktuálny prvok pre konštrukciu mobilných servisných robotov. In: Zborník IV. medz. konf. „Nové trendy v prevádzke výrobných techniky 2003.“ FVT Prešov, Prešov 2003, s. 383-388. ISBN 80-8073-059-8; (25%) *AFD 87218*
25. **TREBUŇA,P.**–**LIBERKO,I.**–**PALKO,A.**: Potreba zmeny kultúry firmy. In: Zborník 7. medz. ved. konf. "Trendy v systémoch riadenia podnikov", Sjf TU Košice, Herľany 2004, s. 3. ISBN 80-8073-202-7; (33%) *AFD 106303*
26. **PALKO,A.**–**TULEJA,P.**: Poznatky z navrhovania uchopovacích efektorov. In: Zborník ved. prác medz. ved. konf. "ROBTEP '2004 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Prešov 2004, s.359-368. ISBN 8080-731349; (50%) *AFD 47566*

27. **PALKO,A.–PALKOVÁ,S.:** Význam modulárneho usporiadania pre technickú a ekonomickú optimalizáciu robotických systémov. In: Zborník ved. prác 9. medz. konf. "Nové trendy v prevádzke technických systémov". FVT TU Košice, so sídlom v Prešove, Prešov 2009, s.21-23. ISBN 978-80-553-0311-6; (50%) AFD 92958
28. **SMRČEK,J.–PALKO,A.–BOBOVSKÝ,Z.–STANČÍK,T.:** Metamorfické roboty, metódy konštruovania a modelovania. In: Zborník medz. konf. "MMaMS'2007 - Modelovanie mechanických a mechatronických sústav", SjF TU Košice, UVZ Herľany 2007, s. 198-203. ISBN 978-80-8073-874-7; (25%) AFD 87610
29. **SMRČEK,J.–PALKO,A.:** Metamorfické roboty, teoretický a konštrukčný prístup k riešeniu. In: Zborník ved. prác 8. medz. konf. "ROBTEP 2006 – Robotika v teórii a praxi". Sjf TU Košice, Jasná 2006, s. 451-458. ISSN 1335-2393; (50%) AFD 57683
30. **SMRČEK,J.–PALKO,A.:** Servisné roboty prostriedkov pre zníženie rizík vzniku a likvidácie havarijných situácií. In: Zborník 2.medz. konf. "SaHR 2009 – Servisná a humanoidná robotika", Sjf TU Košice – SAATAR Košice, V.Tatry – Tatr. Lomnica 2009, s.202-212; (50%) AFD 90635
31. **HORVAT,T.–PAVLENKO,S.–PALKO,A.:** Zvýšenie tuhosti motorického ohýbacieho stroja. In: Zborník 1. medz. vysokoškolská študentská konf. "Deň mladých technológov 2010". FVT TU Košice, so sídlom v Prešove, Prešov 2010, s. 35-38. ISBN 978-80-553-0442-7; (CD-ROM); (33%) AFD 103882

C.1.2 Prednášky na zahraničných konferenciách - Publikované príspevky (AFC) na zahraničných vedeckých konferenciách (limit 4 - skutočnosť 15**)**

01. **BARTL,P.–PALKO,A.–MAZAG,P.:** Means and architecture of assembly automation in series production. In: Proceedings 15th Int. Symp. ISIR on Industrial Robots. IFR, Tokyo (Japan), 1985, s. 803-806; (33%) - **(Registrované v Scopus)** AFC 87087
02. **BARTL,P.–PALKO,A.–MAZAG,P.:** Modular approach to robotic assembly. In: Proceedings 7th Int. Conf. of Assembly Automation. IFS Bedford (UK), Zurich (Swiss), 1986, s. 453-460; ISBN 038716329; (33%) - **(Registrované v Scopus)** AFC 87092
03. **PALKO,A.–HAVRILA,M.:** Modular Robotics System. In: Proceeding 2th Project Workshop on CIM and Robotics Applications. Mihajlo Pupin Institute Beograd, Beograd (Yougoslavia) 1991, s. 54-60; (50%) AFC 83661
04. **MARCINČIN,N.J.–PALKO,A.:** The pistonless Elastic Cylinder (Artificial Muscle). In: Sborník 15. mezinár. konf. "Tekutinové mechanizmy '95". DT ČSVTS Olomouc, (Česko) 1995, s.253-258. (50%) AFC 8097
05. **PALKO,A.–NEČEJ,P.:** Modular architecture in robotics. In: Proceeding 6th Raad '97 University of Cassino, Cassino (Italy) 1997, isbn 888 705 4002, s. 413-415; (50%) AFC 85245
06. **MARCINČIN,N.J.–HAVRILA,M.–PALKO,A.:** Verification of Biomechanical Robot Gripper. Activity by simulation at PC. In: Proceeding XXIth Inter. Collegium ASIS 1999, Ostrava. (Česko), s. 69-74; (33%) AFC 83860
07. **SMRČEK,J.–PALKO,A.–JURČIŠIN,J.:** Problem of service robot, systemology, approach to applications. In: Zbior referatow Int. Conf. „Automation '99 - Automation – Innovations and Prospectives.“ PIAP Varšava, Warszawa (Poland) 1999, s. 260-266. ISBN 83-902335-8-4; (33%) AFC 86995
08. **PETRUŠKA,P.–PALKO,A.–NEČEJ,P.:** Simulácia činnosti kinematiky ľudskej ruky softwerom ROANS. In: Proceedings of XXI-st Inter. Colloquium ASIS 1999. Ostrava 1999, (Česko), s. 119-124. ISBN 80-85988-41-0; (33%) AFC 86997
09. **SMRČEK,J.–PALKO,A.–PETRUSKA,P.:** Biomechanical robots / Biomechanical gripper new mechanism, identification of its properties. In: Zbior referatow XIII. Konf. Nauk. "Problemy Rozwoju Maszyn Roboczych", Komitet Budowy Maszyn PAN – Politechnika Lodzka Bielsko – Biala, Zakopane (Polska) 2000, Tom.II., pp.155-162; (30%) AEE 12276

10. **PALKO,A.:** Modular metamorphic robots. In: Proceedings Inter. Scientific Conference 55-th Anniversary of Foundation of the Faculty of Mechanical Engineering. Session 5 – Robotics. VŠB – TU FS Ostrava (Česko) 2005, s.89-91; (100%) *AFC 88464*
11. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-TULEJA,P.-RUSNÁK,J.:** Biomechanical gripper knowledge extension about mechanism and design. In: Proceedings 55- th Anniversary of Foundation of the Faculty of Mechanical Engineering Session – Robotics VSB- TU FS Ostrava (ČR), 2005, s.101-108, ISBN 80-248-0905-2; (25%) *AFC 43019*
12. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-TULEJA,P.:** Biochemical Gripper – New Intelligent Mechanism Efeator for Robots. In: Proceedings 1. Int. Conf. OPTIROB 2006 – Optimization of the Robots and Manipulators, Politehnica University of Bucharest – Romanian Academy of Technical Science. Bucuresti (Romania) 2006, s.229-234. ISBN 973-648-572-2;. (33%) *AFC 88698*
13. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-BOBOVSKÝ,Z.:** Príspevok k problematike riešenia metamorfických robotov. In: Zborník SKVS 2007-Setkání kateder výrobních strojů robotiky.Plzeň 10.- 11.9.2007, Plzeň, (Česko) Západočská univerzita 2007, s.80-83. ISBN 978-80-7043-598-4; (33%) *AFC 64813*
14. **PALKO,A.-PALKOVÁ,S.:** Metamorfical Structures of Industrial Robots. In: Proceedings 3th Inter. Conf. Optimisation of the robots and manipulators - OPTIROB 2008, Optimization of the Robots and Manipulators. The 3. Edition of the IOnternational Conference: Proceedings. Romania, Constanta-Mamaia Predetal, s.23-26, ISBN 978-973-648-784-2; (50%) *AFC 83899*
15. **PALKO,A.:** Some aspects of the use of pneumatic artificial muscles in robot construction. In: OPTIROB 2009. Optimization of the Robots and Manipulators. The 4. Edition of the IOnternational Conference: Proceedings. Romania, Constanta-Mamaia May 28.-31. 2009. Bucurest CNCSIS 2009. s.269-273. ISBN 2066-3854; (100%) *AFC 88694*

C.2 Domáce projekty / z toho oponované projekty (limit 7 / 3 - skutočnosť 17 / 13)

C.2.1 Domáce projekty celkom (limit 7 - skutočnosť 17)

a) Grantové úlohy plánu vedy a výskumu, VEGA / KEGA MŠ SR - Strojnícka fakulta TU Košice, Fakulta výrobných technológií TU Košice so sídlom v Prešove (1995-2008) - skutočnosť 10

01. **NOVÁK-MARCINČIN,J.-SMRČEK,J.-PALKO,A.-KOL.:** Výskum bioinžinierskych disciplín a koncepcia ích aplikácie v konštrukčných princípoch komponentov a modulov biomechanizmov. Grant. úloha GU 1/2278/95. KPR Sjf TU Košice, Prešov, 1995-1997, (spoluriešiteľ)
02. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-KOL.:** Progresívne robotizované systémy pre prácu v škodlivom a nebezpečnom prostredí. Grant. úloha GÚ 1/3142/96. KPR Sjf TU Košice, Prešov, 1996-1998, (spoluriešiteľ)
03. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-KOL.:** Interdisciplinárny výskum inteligentných prostriedkov pre manipuláciu s nebezpečným materiálom na báze netradičných princípo. Grant. úloha GÚ 1/4368/97. KPR Sjf TU Košice, Prešov, 1997-1999, (spoluriešiteľ)
04. **MARCINČIN,J.N.-PALKO,A.-KOL.:** Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7290/02, KVT FVT TU Košice, Prešov 2000-2002, (spoluriešiteľ)
05. **SMRČEK,J.-PALKO,A.-KOL.:** Servisné robotické systémy, systemológia stavby, metodika navrhovania pre nepriemyselné aplikácie. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7488/20. KR Sjf TU, Košice, 2000-2002, (spoluriešiteľ)
06. **MARCINČIN,J.N.-PALKO,A.-KOL.:** Antagonistický bioservosystém na báze pneumatických umelých svalov určený pre mechanické systémy v robotike a protetike. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/9423/02, KVT FVT TU Košice, Prešov 2002-2004, (spoluriešiteľ)

- 07. MARCINČIN, J.N.–PALKO, A.–KOL.:** Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7290/02, KVT FVT TU Košice, Prešov 2002-2004, **(spoluriešiteľ)**
- 08. SMRČEK, J.–PALKO, A.–KOL.:** Metódy a prostriedky pre navrhovanie servisných robotov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/0415/03, KVTaR Sjf TU, Košice 2003-2005, **(spoluriešiteľ)**
- 09. SMRČEK, J.–PALKO, A.–KOL.:** Kinematika paralelného mechanizmu a jej využitie v robotickej a výrobnej technike. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/3229/05, KVTaR Sjf TU, Košice 2003-2005, **(spoluriešiteľ)**
- 10. KOVÁČ, J.– PALKO, A.–KOL.:** Modernizácia výrobnéj základne. VT projekt 95-513/JV-08. Sjf TU Košice, Prešov, 1993-1998 **(spoluriešiteľ)**

b) Štátne výskumné úlohy P 15-124-062-XX / A 07-124-102-XX / A 05-124-802-XX / A 05-117-807-XX - VUKOV - Výskumný ústav kovopriemyslu Prešov (1975-1993) - skutočnosť 7

- 01. MARCIN, I.–PALKO, A.–KOL.:** Vývoj priemyselného robota PR-32E. Štátna úloha P15-124-062-01 "Vývoj typového radu priemyselných robotov a manipulátorov". VUKOV Prešov 1976-1980. **(zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)**
- 02. LABAJ, J.–PALKO, A.–KOL.:** Vývoj adaptívny priemyselného zváracieho robota APR 20. Štátna úloha A 07-124-102 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov 1981-1985. **(vedúci riešiteľského kolektívu, nositeľ menovitého výstupu)**
- 03. PALKO, A.–KOL.:** Vývoj modulárneho robotického montážneho systému APR 2,5. Štátna úloha A 07-124-102-02 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov 1981-1985. **(vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)**
- 04. MARCIN, I.–PALKO, A.–KOL.:** Vývoj pojazdu s diskretným odmeriavaním P-750. Štátna úloha A 07-124-102-02 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov 1981-1985. **(zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)**
- 05. PALKO, A.–KOL.:** Vývoj priemyselného robota PR 30. Štátna úloha A 05-124-802-03 "Vývoj modulárnych robotov pre montáž". VUKOV Prešov 1986-1988. **(vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)**
- 06. PALKO, A.–KOL.:** Vývoj technologického priemyselného robota TPR 30. Štátna úloha A 05-117-807 "Zvyšovanie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov". VUKOV Prešov 1986-1989. **(vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)**
- 07. PALKO, A.–KOL.:** Vývoj modulárneho manipulačného systému AME 80. Štátna úloha A 05-117-807 "Zvyšovanie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov". VUKOV Prešov 1986-1989. **(vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)**

C.2.2 Domáce oponované projekty / z toho oponované projekty (limit 3 - skutočnosť 6 + 7)

a) Grantové úlohy plánu vedy a výskumu, VEGA / KEGA MŠ SR / Strojnícka fakulta TU Košice (1995- 1998) - skutočnosť 6

- 01. MARCINČIN, J.N.–PALKO, A.–KOL.:** Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7290/02, KVT FVT TU Košice, Prešov 2000-2002, **(spoluriešiteľ)**
- 02. SMRČEK, J.–PALKO, A.–KOL.:** Servisné robotické systémy, systemológia stavby, metodika navrhovania pre nepriemyselné aplikácie. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7488/20. KR Sjf TU, Košice, 2000-2002, **(spoluriešiteľ)**
- 03. MARCINČIN, J.N.–PALKO, A.–KOL.:** Antagonistický bioservosystém na báze pneumatických umelých svalov určený pre mechanické systémy v robotike a protetike. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/9423/02, KVT FVT TU Košice, Prešov 2002-2004, **(spoluriešiteľ)**

04. MARCINČIN, J.N.–PALKO, A.–KOL.: Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7290/02, KVT FVT TU Košice, Prešov 2002-2004, (spoluriešiteľ)

05. SMRČEK, J.–PALKO, A.–KOL.: Metódy a prostriedky pre navrhovanie servisných robotov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/0415/03, KVTaR SJF TU, Košice 2003-2005, (spoluriešiteľ)

06. SMRČEK, J.–PALKO, A.–KOL.: Kinematika paralelného mechanizmu a jej využitie v robotickej a výrobnej technike. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/3229/05, KVTaR SJF TU, Košice 2003-2005, (spoluriešiteľ)

b) Štátne výskumné úlohy P 15-124-062-XX / A 07-124-102-XX / A 05-124-802-XX / A 05-117-807-XX - VUKOV - Výskumný ústav kovopriemyslu Prešov (1975-1993) - skutočnosť 7

01. MARCIN, I.–PALKO, A.–KOL.: Vývoj priemyselného robota PR-32E. Štátna úloha P15-124-062-01 "Vývoj typového radu priemyselných robotov a manipulátorov". VUKOV Prešov 1976-1980. (zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

02. LABAJ, J.–PALKO, A.–KOL.: Vývoj adaptívny priemyselného zváracieho robota APR 20. Štátna úloha A 07-124-102 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov 1981-1985. (vedúci riešiteľského kolektívu, nositeľ menovitého výstupu)

03. PALKO, A.–KOL.: Vývoj modulárneho robotického montážneho systému APR 2,5. Štátna úloha A 07-124-102-02 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov 1981-1985. (vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

04. MARCIN, I.–PALKO, A.–KOL.: Vývoj pojazdu s diskretným odmeriavaním P-750. Štátna úloha A 07-124-102-02 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov 1981-1985. (zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

05. PALKO, A.–KOL.: Vývoj priemyselného robota PR 30. Štátna úloha A 05-124-802-03 "Vývoj modulárnych robotov pre montáž". VUKOV Prešov 1986-1988. (vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

06. PALKO, A.–KOL.: Vývoj technologického priemyselného robota TPR 30. Štátna úloha A 05-117-807 "Zvyšovanie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov". VUKOV Prešov 1986-1989. (vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

07. PALKO, A.–KOL.: Vývoj modulárneho manipulačného systému AME 80. Štátna úloha A 05-117-807 "Zvyšovanie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov". VUKOV Prešov 1986-1989. (vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

C.3 Medzinárodné projekty (limit 1 - skutočnosť 2)

01. PALKO, A.–KOL.: Vývoj automatického manipulátora AM 5. Štátna úloha A 07-124-102 / MVTS A 07-124-102 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov / ENIKMAŠ Voronež (ZSSR) 1981-1985. (vedúci riešiteľského kolektívu, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

02. PALKO, A.–KOL.: Industrial Robotic Applications. Medz. projekt DP/REP/018 UNIDO. UNIDO Viedeň / VUKOV Prešov 1988-1991. (vedúci projektu, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

C.4 Vedené projekty (limit 1 - skutočnosť 5)

01. PALKO, A.–KOL.: Vývoj modulárneho robotického montážneho systému APR 2,5. Štátna úloha A 07-124-102-02 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov 1981-1985. (vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu)

02. PALKO,A.-KOL.: Vývoj priemyselného robota PR 30. Štátna úloha A 05-124-802-03 " Vývoj modulárnych robotov pre montáž". VUKOV Prešov 1986-1988. (**vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu**)

03. PALKO,A.-KOL.: Vývoj technologického priemyselného robota TPR 30. Štátna úloha A 05-117-807 "Zvyšovanie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov". VUKOV Prešov 1986-1989. (**vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu**)

04. PALKO,A.-KOL.: Vývoj modulárneho manipulačného systému AME 80. Štátna úloha A 05-117-807 "Zvyšovanie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov". VUKOV Prešov 1986-1989. (**vedúci úlohy, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu**)

05. PALKO,A.-KOL.: Industrial Robotic Applications. Medz. projekt DP/REP/018 UNIDO. UNIDO Viedeň / VUKOV Prešov 1988-1991 – (**vedúci projektu, zodpovedný riešiteľ, nositeľ menovitého výstupu**)

*C.5 Správy (AGI) o vyriešených vedeckovýskumných úlohách (54 + 2**)*

a) Grant. úloha GU VEGA 1/2278/95 "Výskum bioinžinierskych disciplín a koncepcia ich aplikácie v konštrukčných princípoch komponentov a modulov biomechanizmov", Sjf TU Košice (1995-1997) - skutočnosť 2

01. MARCINČIN,J.N.–PALKO,A.-KOL.: Analýza pohonných jednotiek robotických zariadení na báze pružných akčných členov svalového typu. Košice, Sjf TU 1995, 14 s.

AC BPC/8091

02. MARCINČIN,N.J.–SMRČEK,J.–PALKO,A.-KOL.: Výskum bioinžinierskych disciplín a koncepcia ich aplikácie v konštrukčných princípoch komponentov a modulov biomechanizmov.“ Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/2278/95. Záver. správa KPR/VV-012/97, KPR Sjf TU, Prešov 1997.

b) Grant. úloha VEGA 1/4368/97 „Výskum a vývoj technických systémov na báze biomechanizmov pre humanizáciu činnosti a elimináciu handicapov telesne postihnutých osôb“, Sjf TU Košice (1996-1998) - skutočnosť 1

01. MARCINČIN,N.J.–SMRČEK,J.–PALKO,A.-KOL.: Výskum a vývoj technických systémov na báze biomechanizmov pre humanizáciu činnosti a elimináciu handicapov telesne postihnutých osôb.“ Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/4368/97. Záver. správa KPR/VV-025/98, KPR Sjf TU, Prešov 1998.

c) Grant. úloha VEGA 1/4368/97 „Interdisciplinárny výskum inteligentných prostriedkov pre manipuláciu s nebezpečným materiálom na báze netradičných princíпов“, Sjf TU Košice (1997-1999) - skutočnosť 1

01. SMRČEK,J.–PALKO,A.-KOL.: Interdisciplinárny výskum inteligentných prostriedkov pre manipuláciu s nebezpečným materiálom na báze netradičných princíпов. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/4368/97. Záver. správa KPR/VV-042/99, KPR Sjf TU, Prešov 1999.

d) Grant. úloha VEGA 1/7290/02 „Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov“, FVT TU Košice so sídlom v Prešove (2000-2002) - skutočnosť 1

01. MARCINČIN,J.N.–PALKO,A.–KOL.: Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7290/02, Záver. správa KVT/FVT/2002, FVT Prešov 2002.

e) Grant. úloha VEGA 1/7488/20 " Servisné robotické systémy, systemológia stavby, metodika navrhovania pre nepriemyselné aplikácie", Sjf TU Košice (2000-2002) - skutočnosť 1

01. SMRČEK,J.–PALKO,A.-KOL.: Servisné robotické systémy, systemológia stavby, metodika navrhovania pre nepriemyselné aplikácie. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7488/20. Záver. spr. KR/VV–058/02, KR Sjf TU, Košice 2002.

f) Grant. úloha VEGA VEGA 1/9423/02 „Antagonistický bioservosystém na báze pneumatických umelých svalov určený pre mechanické systémy v robotike a protetike“, FVT TU Košice so sídlom v Prešove (2002-2004) - skutočnosť 1

01. MARCINČIN,J.N.–PALKO,A.–KOL.: Antagonistický bioservosystém na báze pneumatických umelých svalov určený pre mechanické systémy v robotike a protetike. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/9423/02, Záver. správa KVT/FVT/2004, FVT Prešov 2004.

g) Grant. úloha VEGA 1/7290/02 „Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov“, FVT TU Košice so sídlom v Prešove (2002-2004) - skutočnosť 1

01. MARCINČIN,J.N.–PALKO,A.–KOL.: Analýza metód virtuálneho projektovania a ich syntéza v technikách počítačovej podpory navrhovania výrobných systémov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7290/02, Záver. správa KVT/FVT/2004, FVT Prešov 2004

h) Grant. úloha VEGA 1/0415/03 " Metódy a prostriedky pre navrhovanie servisných robotov", Sjf TU Košice (2003-2005) - skutočnosť 1

01. SMRČEK,J.–PALKO,A.-KOL.: Metódy a prostriedky pre navrhovanie servisných robotov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/0415/03. Záver. spr. KR/VV–068/05, KR Sjf TU, Košice 2005

i) Grant. úloha VEGA 1/3229/05 " Kinematika paralelného mechanizmu a jej využitie v robotickej a výrobnjej technike", Sjf TU Košice (2006-2008) - skutočnosť 1

01. SMRČEK,J.–PALKO,A.-KOL.: Kinematika paralelného mechanizmu a jej využitie v robotickej a výrobnjej technike. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/3229/05. Záver. spr. KR/VV–068/08, KR Sjf TU, Košice 2008

j) Štátna úloha P15-124-062-01 "Vývoj typového radu priemyselných robotov a manipulátorov", VUKOV Prešov (1976-1980) - skutočnosť 3

01. MARCIN,I.–PALKO,A.: Projekt základných zostáv prototypu priemyselného robota PR-32E. Výsk. správa č. 914/78. VUKOV Prešov 1978.

02. MARCIN,I.–PALKO,A.: Ideový projekt priemyselného robota PR-32E. Výsk. správa č. 816/77. VUKOV Prešov 1978.

03. MARCIN,I.-PALKO,A.-KOL.: Priemyselný robot PR 32-E S RS-3 : správa o stave výskumu a vývoja pre schvaľovacie konanie prototypu. VUKOV Prešov 1980. AC84500

k) Štátna úloha A 07-124-102 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov (1981-1985) - skutočnosť 13

01. PALKO,A.-BALARA,D.-KOL.: Konceptia stavby adaptívneho priemyselného robota APR 2,5. Výsk. správa č. 1305/81. VUKOV Prešov 1981.

02. LABAJ,J.-PALKO,A.: Adaptívny priemyselný robot APR 20. ZTEP - základné technicko- ekonomické podmienky, Tech. správa č. 20726-175/82.

03. BENČA,A.–PALKO,A.: Aplikačné možnosti PRaM v oblasti rozmerovej kontroly súčiastok. Výsk. správa č. 1448/83. VUKOV Prešov 1983.

04. PALKO,A.-KOL.: Ideový konštrukčný projekt modulárneho systému APR 2,5. Výsk. správa č. 1543/84. VUKOV Prešov 1984.

05. MARCIN,I.–PALKO,A.-KOL.: Základné technicko-ekonomické podmienky pre vývoj priemyselného robota APR 20. Výsk. správa č. 20726-175/82. VUKOV Prešov 1984.

- 06. PALKO,A.–HERSTEK,J.:** Pevnosť a tuhosť prototypu APR 20. Výsk. správa č. 1551/84. VUKOV Prešov 1984, 94 str.
- 07. MARCIN,I.–PALKO,A.:** Pojazd s diskretným odmeriavaním P-750. Základné technické podmienky. VUKOV Prešov 1984.
- 08. PALKO,A.:** Analýza a syntéza subsytémov výrobných zoskupení s vyšším stupňom adaptability. Výsk. správa (štúdia) č. 1518/84 VUKOV Prešov 1984.
- 09. BARTL,P.–PALKO,A.:** Konceptia robotizovanej montáže pre potreby strojárskoho priemyslu. Realizačný výstup R41N. VUKOV Prešov 1985. *AC 94776*
- 10. PALKO,A.–JANEK,B.-DZVONÍK,J.:** Mechanika prototypu APR 2,5-02. VUKOV Prešov 1985. 13 s. . *AC BPC/8923*
- 11. PALKO,A.-DZVONÍK,J.:** Pevnostné a tuhostné výpočty modulov APR 2,5. VUKOV Prešov 1985. 14 s. *AC BPC/8924*
- 12. PALKO, A. :** Adaptívny priemyselný robot APR 2,5-1. Správa o stave v výskumu a vývoja pre schvaľovacie konanie prototypu. Záverečná správa. VUKOV Prešov 1985, 17 s. *AC 84129*
- 13. LABAJ,J.–PALKO,A.:** Správa o stave výskumu a vývoja APR 20 k schvaľovaciemu konaniu prototypu. Záver. správa č. 1647/85. VUKOV Prešov 1985.

l) Štátna úloha A 05-124-802-03 "Vývoj modulárnych robotov pre montáž". VUKOV Prešov (1986-1989) - skutočnosť 10

- 01. PALKO,A.-DZVONÍK,J.:** Technické výpočty modulov a modifikácií systémov APR 2,5. VUKOV Prešov 1986, 25 s. *AC BPC/8922*
- 02. MARCIN,I.–PALKO,A. :** Pojazd s diskretným odmeriavaním P-750 - základné technické podmienky. VUKOV Prešov 1986. 27 s. *AC 84126*
- 03. PALKO,A.-KOL.:** ZTEP – základné technicko – ekonomické podmienky pre vývoj modulárnych robotov pre montáž. VUKOV Prešov 1987, 112 s.
- 04. PALKO,A.-KOL.:** Chápadlá APR 2,5 s automatickým rýchlo výmenným systémom čelustí. ZTEP 002 381-886/1987. VUKOV Prešov 1987.
- 05. PALKO,A.-KOL.:** Priemyselný robot PR 30. Záver. správa. VUKOV Prešov 1988. 12 s.
- 06. PALKO,A.-KOL.:** Modulárny robotický systém APR 2,5. VUKOV Prešov 1988. *AC 83868*
- 07. PALKO,A.–MERČIAK,J.–DZVONÍK,J.:** Výpočty modifikácií APR 2,5 s cieľom zníženia hmotností robotov. VUKOV Prešov 1988. 14. s. *AC BPC/8917*
- 08. PALKO,A.–BENČA,A.:** Adaptívny priemyselný robot APR 2,5-02 – Prototypová skúška. VUKOV Prešov 1988, 79 str.
- 09. MARCIN,I.–PALKO,A.:** Moduly priemyselných robotov a robotizovaných technologických komplexov. Správa pre záverečnú oponentúru úlohy. VUKOV Prešov 1988, 112 s. *AC 84124*
- 10. PALKO,A.-KOL.:** Správa o stave vývoja pre schvaľovacie konanie prototypov APR 2,5-02 až APR 2,5-06. VUKOV Prešov 1988.

m) Štátna úloha A 05-117-807 "Zvyšovanie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov". VUKOV Prešov (1987-1990) skutočnosť 15

- 01. BABÍK,Š.–PALKO,A.:** Zvýšenie technicko-ekonomických parametrov vybraných priemyselných robotov a ich komponentov. Technicko-ekonomická štúdia úlohy A 05-117-807. VUKOV Prešov 1988. *AC 95839*
- 02. ANDERKO,J.-PALKO,A.:** Technologický priemyselný robot TPR 30 riadený KIRS. VUKOV Prešov 1988. *AC 95886*
- 03. IŠTVÁN,M.-PALKO,A.-KOL.:** Inovačné zámery v oblasti robotov pre oblúkové zváranie. VUKOV Prešov 1989.

- 04. MARCIN,I.-PALKO,A.:** Inovačné úpravy pohonov APR 20. Výsk. správa č. 2062/89.VUKOV Prešov 1989.
- 05. PALKO,A.:** Analýza technicko-ekonomických parametrov variant TPR 30. VUKOV Prešov 1989.
- 06. PALKO,A.-KOL.:** Návrh koncepcie automatizovaných technologických modulov a podmienky pre jej realizáciu. Koncepcná správa. VUKOV Prešov 1989. AC 84125
- 07. CEĽUCH,J.-PALKO,A.:** Technické zadanie na vývoj riadiacich systémov pre priemyselné roboty z vývoja VUKOV. Technická správa. VUKOV Prešov 1989. AC 84491
- 08. PALKO,A.-KOL.:** Technologické priemyselné roboty, súčasť realizačného výstupu R-01 štátnej úlohy RVT A-05-117-803. VUKOV Prešov 1990. AC 87761
- 09. MINÁR,S.-PALKO,A.:** Technické podmienky pre priemyselný robot MPR 80-02, č. 002381-1186/90. Technická správa, VUKOV Prešov 1990.
- 10. PALKO,A.-KOL.:** Technické podmienky pre priemyselný robot PR 30/5 riadený RS 3.1, 4. 002381-1210/91, Technická správa, VUKOV Prešov 1991.
- 11. PALKO,A.-LABAJ,J.:** Technické podmienky pre PR 10 riadený RS 5001, č. TP002381-1183/90, Technická správa, VUKOV Prešov 1991.
- 12. PALKO,A.-KOL.:** Technické podmienky pre paletizačný robot PR 250 riadený RS PALE, č. TP002381-1179/90, Technická správa, VUKOV Prešov 1991.
- 13. PALKO,A.-POPČAK,M.:** Automatizované technologické pracoviská s laserovým a plazmovým zariadením. Výsk. správa č. 1942/91, VUKOV Prešov 1991, 45 str.
- 14. PALKO,A.:** Zváracie automaty na báze modulov manipulačného systému APR 2,5 a RMZ 500. Výsk. správa č. 1935/91, VUKOV Prešov 1991, 50 s.
- 15. PALKO,A.-POPČAK,M.:** Automatizované technologické pracoviská s laserovým a plazmovým zariadením. Výsk. správa č. 1942/91, VUKOV Prešov 1991, 45 str.

n) VT projekt 95-513/JV-08 "Modernizácia výrobnéj základne". Sjf TU Košice / VUKOV Prešov (1993-1998) - skutočnosť 3

- 01. PALKO,A.-MAJER,P.:** Typové projekty pracovísk pre malé a stredné výrobné firmy. VUKOV Prešov, 1993
- 02. KOVÁČ,M.-PALKO,A.:** Programové prostriedky pre podporu reinžinieringových projektov. Sjf TU Košice / VUKOV Prešov 1993.
- 03. NOSKO,I.-PALKO,A.:** Modernizácia výrobnéj základne, Katalóg typových pracovísk. VUKOV Prešov 1998, 52 s.

o) Štátna úloha A 07-124-102 / MVTS A 07-124-102 „Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory“. VUKOV Prešov / ENIKMAŠ Voronež (1981-1985) - skutočnosť 1

- 01. PALKO,A.-KOL.:** Automatický manipulátor AM 5. Záver. správa. VUKOV Prešov 1985. 12 s.

p) Medz. projekt DP/RER/018/87 UNIDO "Industrial Robotic Applications". UNIDO Viedeň / VUKOV Prešov 1988-1991 - skutočnosť 1

- 01. PALKO,A.-KOL.:** Industrial Robotic Applications. Reg. projekt UNIDO/UNDP DP/RER/87/018 Výsk. správa o stave riešenia. VUKOV Prešov 1988-91

D: OSTATNÉ KRITÉRIÁ

D. OSTATNÉ KRITÉRIÁ		
Parameter	Požiadavka	Skutočnosť
D.1. Práce a projekty s realizačným výstupom, významná tvorba a ocenené súťažné návrhy	8	30
D.1.1 Práce a projekty s realizačným výstupom		17
D.1.2 Významná tvorba a ocenené súťažné návrhy		13
D.2. Expertízna činnosť, posudky projektov	12	15
D.3. Posudky a recenzie kvalifikačných prác a publikácií	10	34
D.4. Členstvo v odborných a pracovných komisiách, medzinárodných profesijných organizáciách	2	13
D.5. Členstvo vo vydavateľských a redakčných radách časopisov	1	4
D.6. Dobrozdanie od profesor	1+1**	2 + 1**

D. OSTATNÉ KRITÉRIÁ

D.1 Práce a projekty s realizačným výstupom, významná tvorba a ocenené súťažné návrhy (limit 8 - skutočnosť 30)

D.1.1 Práce a projekty s realizačným výstupom (skutočnosť 23)

a) Robotická a automatizačná technika (realizácia výstupov z projektových úloh VUKOV Prešov - vid' časť C. Vedeckotechnické kritéria) - skutočnosť 9

01. Priemyselný robot PR 16-P. Vývoj VUKOV Prešov. Výrobca: VUKOV Prešov, ZPA Křižik Dukla Prešov, (od roku 1978)
02. Priemyselný robot PR 32-E. Vývoj VUKOV Prešov. Výrobca: ZŤS Detva, ZEZ Hořice (ČR), (od roku 1981)
03. Manipulátor AM 80. Vývoj VUKOV Prešov. Výrobca: Vihorlat Snina, ZŤS Bardejov (od roku 1981)
04. Automatický manipulátor AM5. Vývoj VUKOV Prešov / ENIKMAŠ Voronež (ZSSR). Výrobca: ZPA Křižik Dukla Prešov, ENIKMAŠ Voronež (ZSSR), (od roku 1982)
05. Pojazd P-750. Vývoj VUKOV Prešov. Výrobca: VUKOV Prešov, ZŤS Detva (od roku 1984)
06. Adaptívny priemyselný robot APR 20. Vývoj VUKOV Prešov. Výrobca: VUKOV Prešov (od roku 1985)
07. Robotický modulárny systém APR 2,5. Výrobca: VUKOV Prešov, ZPA Křižik Dukla Prešov, (od roku 1988)
08. Priemyselný robot TPR 30. Vývoj VUKOV Prešov. Výrobca: VUKOV Prešov, (od roku 1988)
09. Manipulačný systém AME 80. Vývoj VUKOV Prešov. Výrobca: VUKOV Prešov, Vihorlat Snina, ZŤS Bardejov, (od roku 1989)

b) Tvárniace stroje (realizácia výstupov vývoja projektových úloh H.M.transtech Prešov - www.hmatranstech.com. - vid' Vedeckotechnické kritéria) - skutočnosť 8

01. Ručné ohýbacie stroje TB,TF,TF3S, UNI, UNIM
02. Motorické ohýbacie stroje TFM, TSM, SLF, MAXI
03. Ručné nožnice na strihanie plechu TLS, TS, TCS, TPS
04. Motorické nožnice na strihanie plechu TSM, MLS, MPS, MPSH
05. Ručné zakružovacie stroje TTA
06. Motorické zakružovacie stroje TTE
07. Linky na pozdĺžne a priečne delenie plechu LDP
08. Hydraulické nožnice THS

D.1.2 Významná tvorba a ocenené súťažné návrhy - skutočnosť 10 + 3

a) Významná tvorba - skutočnosť 10

01. BARTL,P.–PALKO,A.–MAZAG,P.: Means and architecture of assembly automation in series production. In: Proceedings 15th Int. Symp. ISIR on Industrial Robots. IFR, Tokyo (Japan), 1985, s. 803-806; (33%) (**Registrované v Scopus**) AC 87087
02. BARTL,P.–PALKO,A.–MAZAG,P.: Modular approach to robotic assembly. In: Proceedings 7th Int. Conf. of Assembly Automation. IFS Bedford (UK), Zurich (Swiss), 1986, s. 453-460; ISBN 038716329; (33%) (**Registrované v Scopus**) A C 87092
03. PALKO,A.–SMRČEK,J.: Robotika. Koncové efekторы pre priemyselné a servisné roboty. Navrhovanie – konštrukcia – riešenie. Edícia ved. a odb. literatúry Sjf TU Košice, Košice

2004, (274 str., 289 obr., 30 tab.) ISBN 80-8073-218-3, EAN 9788080732189; (50%).
AC 57690

04. PALKO,A.–SMRČEK,J.: The use of pneumatic artificial muscles in robot construction. In: International Journal Industrial Robots, volume 38 No 1/2011 Emerald Group Publishing Limited (UK) ISSN 0143-991X, str. 11-19; (50%) (**Registrované Web of Knowledge**)
AC 108296

05. SMRČEK,J.–PALKO,A.: Metamorfické roboty, teoretický a konštrukčný prístup k riešeniu. In: Zborník vedeckých prác 8.medzinárodnej konferencie Robtep 2006 – Automatizácia/Robotika v teórii a praxi, Košice 2006, s. 451-458 ISSN 1335-2393; (50%)
AC 57683

06. PALKO,A.: Modular Reconfigurable Industrial Robots. The international Conference on Carpatian Euro-Region specialists in industrial systems. In.: Scientific Bulletin, Serie C, Volume XXII, Bia Mare, (Romania) May 21 – 23, 2008, s. 343-348. ISSN 1224-3264 (100%)
AC 83559

07. PALKO,A.: New approach to design of industrial robots. In: Zeszyty naukowe Politechniki Poznańskiej,(Poland) No, 9, 2008, s. 93-100. ISSN 1733-1919; (100%)
AC 83576

08. PALKO,A.–MARCINČIN,N.J.: Neki aspekti u razvoju robota. Some aspects in the development of robots. In.:Engineerin Review, vol 29, č.1, 2009. Faculty of Engineering University of Rijeka.(Chorvátsko) s.89–93. ISSN 1330-9587; (50%)
AC 86418

09. PALKO,A.: Ciele a perspektívy uplatnenia modularity v konštrukcii robotičkej techniky. Automa 11/2009, FCC Praha,(Česko) s. 46-49. ISSN 1210-9592; (100%)
AC 24/2010

10. PALKO,A.–SMRČEK,J.–SKAŘUPA,J.–TULEJA,P.: Robotika – prostriedky pre automatizáciu výrobných procesov. Vysokoškolská učebnica. Edícia študijnej literatúry Sjf TU Košice, Vydavateľstvo Michala Vaška Prešov, Košice 2010, 385 s. ISBN 978-80-7165-807-8, EAN 9788071658078; (25%)
AC 10039

b) Ocenené súťažné návrhy - skutočnosť 3

- udelenie **zlatej medaily** za Robotizovaný technologický komplex montáže s robotom APR 2,5, Medzinárodná výstava Robot 88, Brno 1988
- udelenie **zlatej medaily** za Pružný modulový robotizovaný montážny systém RMS1 s robotom APR 2,5, medzinárodná výstava MONTEX 88, Brno 1988
- udelenie **ocenenia Opálové zrnko 2011**, primátor mesta Prešov, pre najúspešnejší podnikateľský subjekt (do 20 zamestnancov) za rok 2011 v okrese Prešov, Prešov 2011

D.2 Expertízna činnosť, posudky projektov (limit 12 - skutočnosť 15)

- 01. BALARA,D.-KOL.:** Výskum progresívnych systémov automatického riadenia mechanicko-elektrických dynamických sústav. Záver. správa projektu B 5343-4-23434, Sjf TU Košice, Košice 1992
- 02. SALOKY,T.-KOL.:** Aplikácia techník umelej inteligencie v robotike. Záver. správa projektu B 5343-5-23435, Sjf TU Košice, Košice 1992
- 03. ŠTEFAŇÁK,P.-KOL.:** Posúdenie návrhu nového princípu automatickej prevodovky s plynulou zmenou prevodu a otáčok. Záver. správa projektu B 5343-4-23434, Sjf TU Košice, Košice 1992
- 04. SMRČEK,J.-KOL.:** Identifikácia a diagnostika vlastnosti a parametrov PR pre potreby stanovenia ich aplikácie vo vybraných procesoch. Záver. správa projektu B 5344-2-33442, Sjf TU Košice, Košice 1993
- 05. KOLÍBAL,Z.-KOL.:** Adaptivita koncových efektorů průmyslových robotů. Prihláška grant. úlohy reg. č. 1019530438 GAČR, Praha 1993

06. SKAŘUPA,J.-KOL.: Robotizované deštrukční systémy s progresivními roboty. Závěr. grant. úlohy reg. č. FS 3064, FS VŠB-TU Ostrava, Ostrava 1994
SjF TU Košice, Košice 1992
07. TALACKO,J.-KOL.: Mechanism of manipulators and robots with variable kinematic structure. Prihláška grant. úlohy reg. č. 101950111 GAČR, Praha 1994
08. MARCINČIN,J.N.: Biorobotika, teória, princípy a aplikácia pre technickú prax. Závěr. správa projektu B 5344-2-22442, SjF TU Košice, Košice 1996
09. PAVLENKO,S.-KOL.: Analýza možnosti použitia presných prevodových mechanizmov pre polohovacie zariadenia v zdravotníctve a strojných zariadeniach. Závěr. správa projektu IÚ 8/2000,FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2000
10. ČOP,V.-SMRČEK,J.-KOL.: Progresívne moduly na báze ložiskových reduktorov pre inovačný retrofit zložitých strojárskych výrobkov. Grant. úloha MŠ SR VEGA 1/7487/20. Závěr. spr. oponentúr, Košice 2002
11. HALKO,J.-KOL.: Analýza presnosti vysokopresných prevodov a návrh nového harmonického prevodu. Závěr. správa projektu IÚ 4/2003,FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2003
12. HALKO,J.-KOL.: Kinematické a silové pomery a základný konštrukčný návrh harmonického prevodu s kardanovým hriadeľom. Závěr. správa projektu IÚ 4/2004,FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2003
13. SMRČEK,J.-KOL.: Multifunkčné rotačné polohovacie moduly pre robotickú a výrobnú techniku. Grant. úloha projekt APVV-20-P04505. Správa závěr. oponentúra, SjF TU Košice, Košice 2007
14. SMRČEK,J.-KOL.: Robotika. Servisné roboty. Navrhovanie, konštrukcia, riešenia. Grant. úloha MŠ SR KEGA 3/3157/05. Správa závěr. oponentúra, SjF TU Košice, Košice 2007
15. JANÁK,M.-KOL.: Vývoj systému inovačných vzdelávacích metód v oblasti počítačovej podpory výrobných technológií s využitím webového rozhrania a implementácie progresívnych vizualizačných metód. Grant. úloha MŠ SR KEGA 046TUKÉ-4/2013. Žiadosť o projekt, Bratislava 2013

D.3 Posudky a recenzie kvalifikačných prác a publikácií (limit 10 - skutočnosť 34)

01. RIMÁR,M.: Regulácia rezonančných sústav pomocou filtra s rejekciami. Kand. diz. práca v odbore 26-15-9, SjF TU Košice, Košice 1994.
02. NIŽNÍK,J.: Viackĺbová manipulačná hlavica priemyselného robota pre aplikácie v nekonvenčnom prostredí. Dokt. diz. práca. SjF TU Košice, Košice 1996.
03. PANČUROVÁ,J.: Analýza a zhodnotenie metód a programového vybavenia pre kvalimetrickú analýzu automatizovaného riadenia výrobných systémov. Dokt. diz. práca. SjF TU Košice, Košice 1997
04. PEČOVSKÁ,K.: Modelovanie výrobných systémov. Dokt. diz. práca. SjF TU Košice. Košice 1998
05. MIHOKOVÁ,M.: Príspevok k riadeniu technologických investícií v strojárnskych podnikoch. Dokt. diz. práca. SjF TU Košice, Košice 2000
06. KOVÁČ,J.-SVOBODA,M.-LIŠKA,O.: Automatizovaná a pružná montáž. Edícia ved. a odb. literatúry SjF TU Košice. Vienaľa Košice, Košice 2000, [ISBN 80-7099-504-1], s. 200
07. URBLÍKOVÁ,D.: Ekonomické aspekty environmentálnych postojov v podniku. Dokt. diz. práca. PHF Košice, EU Bratislava, Košice 2001
08. DANESHJO,N.: Implementácia nových prístupov v navrhovaní robotických výrobných systémov. Dokt. diz. práca. SjF TU Košice, Košice 2002
09. STRAKA,E.: Zvyšovanie kvality automatizovaného riadenia výrobných technológií v strojárstve v aplikácii na technológiu elektro-erozívneho obrábania. Dokt. diz. práca. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2002

10. ŠTECOVÁ,E.: Metódy a prostriedky navrhovania mechanizmov priemyselných a servisných robotov. Dokt. diz. práca v odbore 38-01-9 automatizácia a riadenie, Sjf TU Košice, Košice 2002
11. PAŠKO,J.: Aspekty aplikácie priemyselných robotov vo výrobnom procese. Hab. práca. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2003
12. HALKO,J.: Posúdenie možnosti využitia vysokopresných prevodových mechanizmov v pohonoch strojných zariadení. Dokt. diz. práca v odbore 23-01-9 časti a mechanizmy strojov. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2004
13. SVETLÍK,J.: Príspevok k metodike navrhovania a konštruovania automatizovaných systémov na princípe multiprocesných výrobných centier. Dokt. diz. práca v odbore 38-01-9 automatizácia a riadenie, Sjf TU Košice, Košice 2004
14. OSTERGANOVÁ,E.: Implementácia vybraných rozhodovacích modelov do automatizovaného projektovania montážnych systémov. Dokt. diz. práca. Sjf TU Košice, Košice 2006
15. FABIÁN,S.-STRAKA,L.: Teória spoľahlivosti výrobkov a systémov v aplikačných príkladoch. Edícia odb. literatúr FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2007, [ISBN 978-80-8073-890-7], s.252
16. SMRČEK,J.-KARNÍK,L.: Robotika. Servisné roboty, navrhovanie, konštrukcia, riešenia. Edícia ved. a odb. literatúry Sjf TU Košice. Vydavateľstvo-Michala Vaška Prešov, Košice 2007, [ISBN 978-80-7165-713-2], s.532
17. FABIAN,S.-KOL.: Operation and diagnostics of machines and production systems operational states. Scientific papers FVT TU Košice so sídlom v Prešove. Vydavateľství Tribun s.r.o., Brno, Brno 2008, [ISBN 978-80-7399-634-5], s.210
18. FABIAN,S.-STRAKA,L.: Prevádzka výrobných systémov. Edícia odb. literatúr FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Vydavateľstvo Michala Vaška, Prešov 2008, [ISBN 978-80-8073-989-8], s.251
19. JANEK,J.: Inovačné metódy techniky projektovania liniek hygienických výrobkov. Dokt. diz. práca. Sjf TU Košice, Košice 2008
20. KRÁL,J.: Metódy techniky zvyšovania konkurencieschopnosti malých a stredných podnikov. Dokt. diz. práca. Sjf TU Košice, Košice 2008
21. PANDA,A.: Sledovanie a hodnotenie vybraných procesov vo výrobných technológiách. Hab. práca v odbore. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2008
22. URBÁNOVÁ,R.: Výskum v oblasti dielenského programovania pre CNC obrábacie stroje. Dokt. diz. práca v odbore. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2008
23. BOBOVSKÝ,Z.: Návrh robota s metamorfnou kinematickou štruktúrou. Dokt. diz. práca v odbore 5.2.50 výrobná technika, Sjf TU Košice, Košice 2009
24. BOBKOVÁ,D.: Inovačné metódy v projektovaní ergonomických montážnych systémov. Košice, Dokt. diz. práca. Sjf TU Košice, Košice 2009
25. CUPOVÁ,M.: Implementácia inovačných metód a techník štíhlej výroby v GETRAG s.r.o., Dokt. diz. práca v odbore. Sjf TU Košice, Košice 2009
26. FRIGA,P.: Špeciálne kolesové podvozky pre mobilné servisné roboty. Dokt. diz. práca v odbore 5.2.50 výrobná technika, Sjf TU Košice, Košice 2009
27. KOVÁČ,J.: Inovatívne projektovanie štruktúr výrobných systémov. Košice, Dokt. diz. práca. Sjf TU Košice, Košice 2009
28. PEKARČÍKOVÁ,M.: Implementácia inovačných nástrojov tvorby logistických modelov demontážnych procesov. Dokt. diz. práca. Sjf TU Košice, Košice 2009
29. FABIAN,S.-KOL.: Operation and diagnostics of machines and production systems operational states. Scientific papers FVT TU Košice so sídlom v Prešove., RAM-Verlag, Lüdenscheid, Germany 2009, Volume 2, [ISBN 978-3-9802659-8-0], s 135

30. FABIAN,S.-KOL.: Operation and diagnostics of machines and production systems operational states, Scientific papers FVT TU Košice so sídlom v Prešove., RAM-Verlag, Lúdenscheid, Germany 2010,Volume 2, [ISBN 978-3-942303-04-0], s.165
31. NOVÁKOVÁ,M.: Zakružovanie tenkých plechov elastickým prostredím s menším priemerom zakružovania. Dokt. diz. práca. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2010
32. GAŠPAR,Š.: Štúdium vplyvu technologických faktorov na mechanické vlastnosti tlakovo liatych odliatkov. Dokt. diz. práca. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2010
33. KMEC,J.: Vplyv parametrov vodného lúča na povrch vytvorený hydroabrazívnou eróziou. Hab. práca. Sjf TU Košice, Košice 2010
34. HORVAT,T.: Optimalizácia pevnostných charakteristík modulov ohýbacích strojov. Dokt. diz. práca. FVT TU Košice so sídlom v Prešove, Prešov 2013

D.4 Členstvo v odborných a pracovných komisiách, medzinárodných profesijných organizáciách (limit 2 - skutočnosť 13)

a) Členstvo v odborných a pracovných komisiách - skutočnosť 8

- člen zboru expertov Ministerstva hospodárstva SR pre posudzovanie vedecko-technických projektov - 1991
- člen kolégia ministra Ministerstva školstva, vedy, výskumu a športu SR – 1992, (viď príloha)
- člen grantovej agentúry pre strojárstvo pri Ministerstve školstva, vedy, výskumu a športu SR – 1992-1993, (viď príloha)
- člen dozornej rady VUKOV - Výskumný ústav kovopriemyslu, š.a.s. Prešov – 1992-1993
- člen vedeckého a organizačného výboru medzinárodnej konferencie ROBTEP / Automatizácia a robotizácia v teórii a praxi, Sjf TU Košice - 1993-
- člen FOK - Fakultnej odborovej komisie pre doktorandské štúdium vo vednom odbore Výrobná technika pri Sjf TU Košice (2006- 2008)
- členstvo v komisiách pre štátne záverečné skúšky na Sjf TU Košice a FVT TU Košice so sídlom v Prešove
- člen pracovnej skupiny č.11 metalurgické a montážne vedy, pri Akreditačnej komisii Ministerstva školstva, vedy, výskumu a športu Slovenskej republiky (od roku 2012)

b) Členstvo v národných a medzinárodných profesijných organizáciách - skutočnosť 5

- člen Slovenskej strojárskej spoločnosti, predseda odbornej skupiny Automatizácia - 1993/ 1996
- člen „SME“ – Asociácie výrobných inžinierov, USA 1996, (viď príloha)
- člen SOPK Bratislava, pobočka Prešov, od roku 2005
- člen TUKE- Alumni Klubu - klub úspešných absolventov a podnikateľov pri TU Košice, od roku 2006
- člen Zväzu strojárkeho priemyslu SR, od 2014

D.5 Členstvo vo vydavateľských a redakčných radách časopisov (limit 1 - skutočnosť 4)

- člen redakčnej rady Zborníka ved. prác Sjf TU Košice, „ROBTEP 97 - Automatizácia/Robotika v teórii a praxi“, TU Sjf Košice – PLOSKON AT Prešov, Prešov 1997, [ISBN 80–7099–293-X]
- člen redakčnej rady Zborníka ved. prác Sjf TU Košice, „ROBTEP 2002 – Automatizácia / Robotika v teórii a praxi“, TU Sjf Košice – PLOSKON AT Prešov, Košice 2002, [ISBN 80-7099-826-1]
- člen redakčnej rady Zborníka ved. prác Sjf TU Košice, „COMTEP 2002 – Počítače v teórii a praxi“, TU Sjf Košice – IKARO Prešov, Košice 2002, [ISBN 80-7099-889-X]

- člen redakčnej rady vedeckého časopisu *Výrobné inžinierstvo - Manufacturing Engineering* [ISSN 1339-2972], FVT TU Košice so sídlom v Prešove (2002)

D6. Dobrozdanie od profesorov (limit 2 - skutočnosť 3)

- 01. Dr. Jozef K. Tar**, deputy director Hungary Centre of Robotics & Automation Budapest (Hungary) - list zo dňa 03/1992 - uznanie a poďakovanie za organizáciu a osobnú aktivitu, medz. konf. a výstava "Robot'92" Brno 1992.
- 02. prof. Ing. Jozef Novák-Marcinčin, PhD.**, dekan FVT TU Košice so sídlom v Prešove - list zo dňa 15.02.2012 (viď časť A. Pedagogická činnosť) - Hodnotenie pedagogickej činnosti a výsledkov dosiahnutých v tejto oblasti, doc. Ing. Anton PALKO, PhD.
- 03. prof. Ing. Jozef Novák-Marcinčin, PhD.**, dekan FVT TU Košice so sídlom v Prešove - list zo dňa 15.02.2012 (viď časť C. Vedeckovýskumné kritéria) - Hodnotenie vedeckej a výskumnej činnosti a výsledkov dosiahnutých v tejto oblasti, Ing. Anton PALKO, PhD.

**Fakulta výrobných technológií
TU Košice so sídlom v Prešove
dekan fakulty**

HODNOTENIE PEDAGOGICKEJ ČINNOSTI A VÝSLEDKOV DOSIAHNUTÝCH V TEJTO OBLASTI

doc. Ing. Anton PALKO, PhD.

Doc. Ing. Anton Palko, PhD. po ukončení štúdia v odbore Dopravné stroje a manipulačné zariadenia na SjF VŠT Košice nastúpil pracovať do Výskumného ústavu kovopriemyslu v Prešove (VUKOV Prešov), ako vývojový konštruktér.

V rokoch 1983-1987 pôsobil ako lektor na Inštitúte automatizačnej techniky pri VUKOV Prešov, kde prednášal základy konštrukčnej stavby priemyselných robotov a manipulátorov. Kurzy boli určené pre používateľov robotickej techniky v praxi.

Po zriadení Katedry priemyselnej robotiky SF VŠT Košice, pracovisko Prešov (1989) sa ihneď zapojil ako odborný asistent do prípravy výučby nových predmetov orientovaných do oblasti konštrukcie robotov. Výučba v tejto oblasti nebola dovtedy nikde v Československu zabezpečovaná.

Najprv pracoval formou dohody o vykonaní práce a neskôr formou zamestnaneckého vzťahu (úväzok 0,2-0,5). Zabezpečoval výučbu predmetov (cvičenia a prednášky): Konštrukcia robotov a manipulátorov, Automatizované dopravné systémy, Prvky pre stavbu automatizovaných zariadení, Metodika konštruovania. Bol menovaný zástupcom vedúceho Katedry priemyselnej robotiky SjF TU Košice (1991) pre výskum.

Pracovný pomer na SjF TU Košice ukončil po presťahovaní Katedry priemyselnej robotiky do Košíc v roku 1999.

Od roku 2000 pôsobí formou úväzku (0,2-1) a dohôd o vykonaní práce na FVT TU v Košiciach so sídlom v Prešove, a zabezpečuje výučbu predmetov orientovaných na robotizáciu a automatizáciu výrobných procesov.

Bol odborným garantom predmetov Robotika, Automatizácia servisných činností, Tekutinové mechanizmy a Prvky a komponenty pre stavbu automatizačnej techniky.

Má 20 ročnú pedagogickú prax a v jej priebehu sa podieľal na spracovaní koncepcií a zavedení 1 študijného zamerania a 8 nových predmetov v rámci inžinierskeho štúdia.

Je hlavným autorom 2 monografie, 2 vysokoškolských učebníc, 3 skript a učebných textov.

Podieľal sa na vybudovaní a zariadení 2 vyučovacích a odborných laboratórií.

Bol alebo je členom štátnicových komisií v odbore 23-19-8 Výrobné systémy s priemyselnými robotmi pre zameranie Konštrukcia PRaM a Projektovanie robotizovaných pracovísk (1990-1996) na SjF TU Košice, v odbore 53-19-8 Výrobné systémy s PRaM, zameranie Počítačové konštruovanie automatizovaných zariadení (1997-2008), v odbore 5.2.52 Priemyselné inžinierstvo (od r. 2009).

Je členom komisií pre obhajoby dizertačných prác vo vedných odboroch Výrobná technika, Výrobné technológie a Priemyselné inžinierstvo.

Je školiteľom v týchto študijných odboroch:

- 38-01-9 Automatizácia a riadenie (SjF TU Košice - 1995)
- 23-7-9 Strojárske technológie a materiály (FVT TU Košice so sídlom v Prešove – 2003)
- 5.2.51 Výrobné technológie na FVT TU Košice so sídlom v Prešove (2005)
- 5.2.50 Výrobná technika (FVT TU Košice so sídlom v Prešove-2010)

Vychoval 1 vedeckého pracovníka ako školiteľ na FVT TU Košice so sídlom v Prešove a 2 vedeckých pracovníkov ako školiteľ- konzultant na SjF TU Košice. Na úrovni dizertačnej skúšky štúdiu ukončilo jeho 5 doktorandov.

Získané teoretické znalosti a vedecko-technické skúsenosti uplatňuje pri vedení diplomových prác v inžinierskom štúdiu a dizertačných prác v doktorandskom štúdiu. Doteraz viedol celkovo 23 diplomových prác. Vypracoval oponentské posudky na 3 habilitačné práce a na 26 doktorandských dizertačných prác.

Vypracoval celkom 21 recenzných posudkov na práce vydané v knižnej a časopiseckej literatúre a zborníkoch.

Aktívne sa podieľal na organizovaní medzinárodných vedeckých konferencií „ROBTEP - Automatizácia / Robotika v teórii a praxi“ organizovaných KPR SjF TU Košice.

Možno konštatovať, že pedagogická práca doc. Ing. A. Palku, PhD. je na vysokej profesionálnej úrovni pričom ju obohacuje transferom poznatkov z odbornej praxe.

V Prešove, 15.02.2012

prof. Ing. Jozef Novák- Marcinčin, PhD.

dekan FVT TU Košice so sídlom v Prešove

**Fakulta výrobných technológií
TU Košice so sídlom v Prešove
dekan fakulty**

**HODNOTENIE VEDECKO – VÝSKUMNEJ ČINNOSTI A VÝSLEDKOV
DOSIAHNUTÝCH V TEJTO OBLASTI
doc. Ing. Anton PALKO, PhD.**

Počiatky vedecko-výskumnej činnosti doc. Ing. Antona Palka, CSc. sa datujú od jeho nástupu do Výskumného ústavu kovopriemyslu v Prešove (VUKOV Prešov) v roku 1976.

Jeho orientácia výskumu a vývoja bola od začiatku zameraná do oblasti konštrukčnej stavby a navrhovania priemyselných robotov a manipulátorov, čo bolo prioritným zameraním pracoviska.

V počiatočnom období, ako vývojový konštruktér, sa podieľal na vývoji priemyselného robota pre manipuláciu s predmetmi do 16kg, typové označenie PR 16-P. Tento robot bol riešený v rámci štátnej výskumnej a vývojovej úlohy P15-124-062 (Vývoj typového radu priemyselných robotov a manipulátorov).

Neskôr bol zodpovedný konštruktér za vývoj pohonových jednotiek ramien robota PR 32E, ktorý bol prvým československým robotom s elektropohonmi a CNC riadením. Robot bol vyvíjaný v rámci štátnej výskumnej úlohy P 15-124-06-01 v rokoch 1977-1980 a bol sériovo vyrábaný v ZŤS Detva a ZEZ Hořice v Čechách.

Ako vedúci oddelenia konštrukcie priemyselných robotov (1981) bol zodpovedný za koncepciu a konštrukčný vývoj adaptívneho priemyselného robota APR 20 určeného pre oblúkové zváranie. Robot bol vybavený senzorickými funkciami pre dosiahnutie požadovanej kvality zvaru. Tento robot bol vyvíjaný v rámci štátnej výskumnej úlohy A 05-124-102, Adaptívne priemyselné roboty a unifikované manipulátory, od roku 1982. V rámci riešenia sa priamo podieľal a riadil výskumné práce z oblasti kinematiky a dynamiky pohybov, pevnosti a pružnosti mechanickej sústavy robota. Táto problematika nebola doposiaľ v Československu rozpracovaná, preto spolupracoval s najznámejšími pracoviskami ako SjF VŠT Košice, SjF ČVUT Praha, UTK SAV a VUZ Bratislava.

V rámci medzinárodnej spolupráce s firmou ENIKMAŠ Voronež (ZSSR) riadil výskumno – vývojové práce na vývoji automatického manipulátora AM-5, ktorý bol určený pre manipuláciu v plošnom tvárnení. Bol vedúcim medzinárodného projektu “Industrial robotic Application“ ktorý bol riešený v spolupráci s UNIDO Viedeň (1988-1991).

Ako vedúci štátnej výskumnej úlohy A 07-124-102-02, Robotizácia montážnych procesov, zodpovedal a významnou mierou sa podieľal na návrhu koncepcie robotizovanej montáže pre strojárské výrobné procesy. Na základe rozsiahlych teoretických a technicko – ekonomických analýz montážneho procesu bola navrhnutá modulárna koncepcia, ktorá bola úspešne prezentovaná na 15. medzinárodnom sympóziu o priemyselných robotoch (ISIR) v Japonsku (Tokio) v roku 1985 a na 7. Medzinárodnej konferencii o automatizovanej montáži v Zurichu.

Ako zodpovedný riešiteľ rozpracoval a navrhol súbor modulov pre modulárny robotický systém s označením APR 2,5, Od tohto obdobia sa datuje vedecko – výskumné zameranie menovaného do teoretického a modelového výskumu a vývoja modulárnych štruktúr v robotической technike.

Túto problematiku rozpracoval v kandidátskej dizertačnej práci „Analýza funkcií montážnych robotov a syntéza ich štruktúr“, ktorú úspešne obhájil v roku 1985 na SjF VŠT Košice.

Následne problematiku modulárnych štruktúr robotov rozvinul v habilitačnej práci „Štruktúra a projektovanie modulárnych robotov pre aplikácie v strojárskom priemysle“, ktorú obhájil v roku 1993 na SjF TU Košice.

V rámci svojho výskumného zamerania samostatne rozpracoval štruktúrne schémy robotov a originálne metodické postupy pre ich optimálne projektovanie. Túto problematiku rozšíril aj o najnovšie poznatky z oblasti navrhovania novej generácie rekonfigurovateľných modulárnych a servisných robotov, čo prezentoval na domácich a zahraničných konferenciách a v časopisoch od roku 1992 až doposiaľ. Ako vedúci odboru konštrukcie zodpovedal za vývoj ďalších priemyselných robotov ktoré boli riešené v rámci štátnych výskumných programov. Je autorom a spoluautorom 11 patentov a 6 priemyselných vzorov. Má jednu publikáciu registrovanú Web of Knowledge a 2 publikácie registrované v databáze SCOPUS.

V rámci svojej výskumnej aktivity na SjF TU Košice a FVT TU Košice, so sídlom v Prešove rozvíjal svoju vedeckú činnosť hlavne ako spoluriešiteľ grantových úloh MŠ SR VEGA, v období rokov 1992 doposiaľ.

K najvýznamnejším projektom možno zaradiť:

- inteligentná manipulácia s nebezpečným materiálom (1999)
- virtuálne projektovanie výrobných systémov (2002)
- servisné robotické systémy, systemológia stavby, metodika navrhovania pre priemyselné aplikácie (2002)

- metódy a prostriedky pre navrhovanie servisných robotov (2005)
- kinematika paralelného mechanizmu a jej využitie vo výrobnéj technike (2008)

Teoretické a praktické poznatky z konštrukčnej stavby robotov sumárne prezentuje v monografii „Robotika- koncové efektoary pre priemyselné a servisné roboty“, ktorá je prvou svojho druhu nielen na Slovensku ale aj v zahraničí.

Výsledky vo vedeckej činnosti prispeli k tomu, že každoročne je žiadaný o vypracovanie posudkov na výskumné projekty, habilitačné, dizertačné a diplomové práce.

Je členom štátnicových komisií ako významný odborník z praxe. Spracováva recenzné posudky na odborné knižné publikácie a články v odborných časopisoch.

V roku 1992 bol menovaný za člena Kolégia ministra školstva, mládeže a športu SR pre vedu a techniku. V tom istom roku bol aj členom grantovej agentúry pri Ministerstve školstva SR pre techniku orientovanú na oblasť strojárstva a nových technológií.

V rokoch 1991-92 absolvoval dlhodobú odbornú stáž v Dánskom kráľovstve a v roku 1996 odborný pobyt v USA. Obidva pobyty boli orientované na management trhovej ekonomiky a boli organizované vládami príslušných krajín.

Od roku 1994 pôsobí v súkromnom sektore a úspešne aplikuje získané teoretické poznatky v odbore Výrobná technika pri vývoji a výrobe modulárnych konštrukcií tvárniacich strojov v podmienkach vlastnej firmy H.M.Transtech (www.hmtranstech.com).

V súčasnosti je členom pracovnej skupiny č.11 Metalurgické a montážne vedy, pri Akreditačnej komisii Ministerstva školstva Slovenskej republiky.

Možno konštatovať, že výsledky výskumných a vývojových aktivít menovaného sú odbornou verejnosťou uznávané a pozitívne prijímané o čom svedčí celý rad prednášok na vedeckých konferenciách doma i v zahraničí.

Svojimi výsledkami sa doc. Palko stal uznávaným vedecko-pedagogickým pracovníkom v odbore doma aj v zahraničí a preto doporučujem zahájiť inauguračné konanie.

V Prešove, 15.02.2012

prof. Ing. Jozef Novák- Marcinčin, PhD
dekan FVT TU Košice so sídlom v Prešove

doc. Ing. Anton Palko, CSc.
H.M.transtech, s.r.o., Prešov

Inauguračný spis

PLNENIE KRITÉRIÍ

**STROJNÍCKA FAKULTA SLOVENSKEJ TECHNICKEJ UNIVERZITY
V BRATISLAVE**

**Kritériá pre vymenovanie profesorov a docentov
na Strojníckej fakulte STU v Bratislave**

Meno, priezvisko, tituly	Anton PALKO, doc. Ing., CSc.		
Dátum vyhotovenia			
Návrh na menovanie v odbore	5.2.50 výrobná technika		
	Požiadavky na		Skutočnosť
	docenta	profesora	
A. PEDAGOGICKÁ AKTIVITA			
1. Pedagogická činnosť na VŠ spolu (roky)		6	18
2. Pedagogická činnosť od dizertácie (roky)			
3. Pedagogická činnosť od habilitácie (roky)		5	17
4. Počet absolventov 1. a 2. stupňa štúdia		25	25
5. Počet absolventov 3. stupňa štúdia (dokt. štúdia)		1	1+2
B. PUBLIKAČNÁ AKTIVITA			
1. Vedecké monografie		1	2
2. Ostatné knižné publikácie, z toho		3*	5
2.1 Vysokoškolská učebnica		1	2
2.2 Skriptá, alebo učebné texty		2	3
3. Publikácie v karentovaných vedeckých časopisoch, autorské osvedčenia, patenty a objavy		3	14
4. Publikácie v ostatných vedeckých časopisoch		10+5**	11+14**
5. Ostatné recenzované publikácie		15+4**	57+16**
6. Citácie WOS, pozvané prednášky na medzinárodné konferencie		3	4+3
7. Citácie prác v ostatných publikovaných dokumentoch		12+7**	35+19**
C. VEDECKOVÝSKUMNÉ KRITÉRIÁ			
1. Prednášky na konferenciách		16+4**	31+15**
2. Domáce projekty/z toho oponované projekty		7/3	17/13
3. Medzinárodné projekty		1	2
4. Vedené projekty		1	5
D. OSTATNÉ KRITÉRIÁ			
1. Práce a projekty s realizačným výstupom, významná tvorba a ocenené súťažné návrhy		8	30
2. Expertízna činnosť, posudky projektov		12	15
3. Posudky a recenzie kvalifikačných prác a publikácií		10	34
4. Členstvo v odborných a pracovných komisiách, medzinárodných profesijných organizáciách		2	13
5. Členstvo vo vydateľských a redakčných radách časopisov		1	4
6. Dobrozdanie od profesor		1+1**	2+1**

*z toho 1 vysokoškolská učebnica a dve skriptá, alebo učebné texty

**domáce + zahraničné